

Note sur le Degré de confiance que peut mériter le résultat moyen de plusieurs observations.

La mesure de la confiance que l'on doit avoir dans le résultat moyen de plusieurs observations est le Degré d'approximation, ou l'on est obligé de s'arrêter, pour que la probabilité d'une erreur ne surpasse pas  $\frac{1}{2}$ ; la certitude étant représentée par l'unité. Supposons, par exemple, qu'ayant mesuré une longueur plusieurs fois distinctes, on ait obtenu pour résultat moyen 2<sup>m</sup> 463 millimètres

Supposons de plus que pour ce même résultat la probabilité d'une erreur positive ou négative plus grande qu'un demi-centimètre soit  $\frac{1}{5}$ , ou que la probabilité d'une erreur positive ou négative plus grande qu'un demi-millimètre soit  $\frac{46}{50}$ ; ensuite qu'il y ait à apercevoir entre 1 et 2 la seconde classe décimale du résultat moyen des erreurs, ou 46 à apercevoir entre 4 et 5 le troisième chiffre décimal de l'erreur plus; il est clair qu'on sera autorisé à porter l'approximation jusqu'à un centimètre, mais non pas au-delà. En général si l'on désigne par  $\alpha$  les limites d'incertitude ordinaire, par exemple, de centimètre, de millimètre, etc. et si l'on agit de longueur, ou de minute, seconde etc. et si l'on agit d'angles; pour savoir si l'on doit arrêter dans le résultat moyen les limites de l'ordre  $\alpha$ , il suffira de chercher la probabilité que l'erreur positive ou négative du résultat tombe entre les limites  $\alpha$  ou  $\frac{1}{2}\alpha$ , ou de voir si cette probabilité surpasse  $\frac{1}{2}$ . Dans le cas contraire, on devra supprimer les limites de l'ordre  $\alpha$ . La probabilité dont il est ici question pourra toujours être déterminée de la manière suivante.

Soient  $r'$   $r''$   $r'''$  etc. .... les observations données;  $R'$  leur résultat moyen, ou la somme des observations divisée par leur nombre. Soit  $k$  la limite de plus grande erreur que puisse admettre le moyen d'observation employé. On commencera par rejeter les observations qui sont en erreur du résultat  $R'$  d'une quantité supérieure à  $k$ . Désignons maintenant

pas

$$v_1, v_2, v_3, \dots, v_s$$

les observations restantes, soit  $s$  le nombre de ces dernières, et  $R$  leur résultat moyen, ensuite qu'on ait

$$R = \frac{v_1 + v_2 + \dots + v_s}{s}$$

Représentons par  $\lambda$  la somme des quarrés des différences respectives entre les observations restantes et le résultat moyen, ce faisant on aura

$$\lambda = (v_1 - R)^2 + (v_2 - R)^2 + \dots + (v_s - R)^2$$

Soit  $P$  la probabilité que l'erreur positive ou négative du résultat moyen  $R$  tombera entre les limites  $0$  et  $\frac{1}{2}d$ . On aura

$$P = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{\delta^2}{\lambda} \int du. e^{-\frac{\delta^2}{2\lambda} u^2}$$

et désignons à l'ordinaire le rapport de la circonférence au diamètre, et l'intégrale étendue entre les limites

$$u=0, u=\frac{1}{2}d.$$

Pour une valeur déterminée de  $d$ , la valeur de  $P$  dépend uniquement du rapport  $\frac{\delta^2}{\lambda}$ . Cette valeur reste donc la même lorsque le nombre de observations croît dans un certain rapport, et qu'en même temps elles s'écartent dans le même rapport du résultat moyen.

Lorsque  $\frac{1}{2}d$  est une quantité très petite, la valeur que reçoit la variable  $u$  entre les deux limites  $0$  et  $\frac{1}{2}d$  est aussi très petite, on a à peu près dans ce cas

$$e^{-\frac{\delta^2}{2\lambda} u^2} = e^{-0} = 1$$

et par suite

$$\int du. e^{-\frac{\delta^2}{2\lambda} u^2} = \frac{1}{2}d$$

$$P = \frac{1}{2}d \sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{\delta^2}{\lambda}$$

On sera autorisé à employer l'approximation jusqu'aux unités de l'ordre  $d$ , si la valeur présente de  $P$  surpasse  $\frac{1}{2}$ , ou si l'on a

$$d > \sqrt{\frac{\pi}{2}} \frac{\lambda}{\delta^2}$$

Ainsi toute la fois que  $\sqrt{\frac{\pi}{2}} \frac{\lambda}{\delta^2}$  sera une quantité très petite, on pourra

regardes comme exact le chiffre des resultats moyen qui seront de même ordre qu'elle.

Exemple. Supposons qu'une même longueur ait été mesurée à 67 reprises différentes, et qu'on ait obtenu à un demi-centimetre près

mesure fois	-----	2.44 <sup>m</sup>
8 fois	-----	2.45
45 fois	-----	2.46
12 fois	-----	2.47
1 fois	-----	2.48

Total ----- 67

Le résultat moyen sera  $\frac{164.86}{67} = 2.4606\dots$

De plus on aura dans ce cas

$$\lambda = 45 \cdot 0^2 + 20 \cdot 0,0001 + 2 \cdot 0,0004 = 0,0028$$

$$\frac{\lambda}{2} = 0,0014 \quad \pi = 3,1415\dots \quad \frac{\pi}{2} \cdot \lambda = 0,004298\dots$$

$$s = 67 \quad s^2 = 4489$$

On aura donc, par suite, à trois décimales

$$\frac{\pi}{2} \cdot \frac{\lambda}{s^2} = 0,0000001$$

$$\text{ou} \quad 4 \left( \frac{\pi}{2} \cdot \frac{\lambda}{s^2} \right) = 0,001$$

Ainsi le résultat moyen pourra être considéré comme exact jusqu'à six millimètres, et ce résultat devra être écrit avec trois chiffres décimaux de la manière

suivante  $2.461$

