

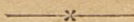
SPRAWOZDANIE

DYREKCYI

c. k. wyższego gimnazjum

W TARNOPOLU

za rok szkolny 1897.



TREŚĆ:

1. Elektromagnetyczna teoria światła. Napisał Włodzimierz Lewicki.
2. Część administracyjna.



W TARNOPOLU.

NAKŁADEM FUNDUSZU SZKOLNEGO

Z drukarni Stanisława Kossowskiego.

1897.

103743 II

1897



Biblioteka Jagiellońska



1002681925

Bibl. Jag.
1858 D 1719

Elektromagnetyczna teoria światła

napisał

Włodzimierz Lewicki.

W rozwoju optyki teoretycznej rozróżniamy trzy główne fazy: teorię emanacyjną, teorię undulacyjną i teorię elektromagnetyczną. Dwie pierwsze prawie równocześnie powstały, a zbudowali je dwaj najwięksi koryfeusze fizyki XVII. stulecia, Newton i Huyghens. W krytyczny rozbiór obu tych teoryj nie będziemy wchodzili, gdyż o nich nauka już dawno wypowiedziała swe zdanie; zaznaczymy tylko, że pierwsza z nich t. j. teoria wpływu, dzięki potężnemu wpływowi, jaki genialny umysł Newtona wywierał na współczesnych i potomnych, utrzymywała się jeszcze w pierwszych dziesiątkach dzisiejszego stulecia, a hołdowały jej jeszcze tak krytyczne umysły, jak Laplace i Poisson. — Usiłowania Eulera, aby teorii undulacyjnej zapewnić zwycięstwo i przewagę, spełzły na niczem i dopiero genialne prace Fresnela, Younga, Foucaulta, F. Neumanna i innych stanowczo rozstrzygnęły spór na korzyść teorii undulacyjnej. Teoria ta rozwinęła się znakomicie, a dzięki teoretycznym pracom Hamiltona nad stożkową refrakcją, którą następnie doświadczalnie stwierdził Lloyd, zyskała co raz to więcej prawdopodobieństwa.

W teorii undulacyjnej są jednak miejsca wątpliwe, których doświadczenie czysto optycznej natury nie było w stanie rozstrzygnąć. Taką wątpliwą kwestyą była n. p. kwestya t. zw. płaszczyzny polaryzacyi. Jak wiadomo, Fresnel przyjmował, że płaszczyzna drgania jest prostopadłą do płaszczyzny polaryzacyi, a co za tem idzie, że gęstość eteru jest zmienną, przeciwnie zaś F. Neumann przyjmował, że obie te płaszczyzny są identyczne, że zatem gęstość eteru jest stałą, zmienną zaś jest jego sprężystość w różnych kierunkach. Obie te hipotezy zarówno dobrze wyjaśniają zjawiska spostrzegane w środowiskach jedno-

rodnych, kwestya przeto, czy hipoteza Fresnela czy Neumanna jest racjonalniejszą, pozostawała otwartą.

W połowie jednak naszego stulecia nastął zwrot w tłumaczeniu zjawisk fizycznych. Dzięki wiekopomnym pracom R. Mayera i Joule'a wydarła nauka przyrodzie prawo najważniejsze, ściśle sformułowane przez Clausiusa i Helmholtza, prawo, pod które wszystkie zjawiska przyrody dadzą się podciągnąć; jest to prawo zachowania energii. Wiekopomne to odkrycie musiało naprowadzić na wniosek, że wszystkie rodzaje energii, jakie dotychczas rozróżniano wśród zjawisk przyrody, są ostatecznie formą jednej i tej samej energii. Za słusnością tego zdania przemawiać poczęła ta okoliczność, że jedną formę energii można przekształcić w drugą; i rzeczywiście przekonano się, że ścisły zachodzi związek między pracą mechaniczną a ciepłem. Poczęto szukać dalej za związkami między światłem i elektrycznością i poszukiwania te wydały nadspodziewane wyniki.

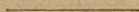
Myśl, że między zjawiskami optycznej i elektrycznej natury istnieje związek, kiełkowała już poniekąd w umyśle Gaussa, Webera, Riemanna, a przedewszystkiem l. Lorenza i Faradaya, który to ostatni wykrył nawet skręcenie płaszczyzny polaryzacji pod wpływem prądu. Atoli pierwszym, który owe zjawiska poddał ściślejszej analizie matematycznej, który potrafił wyprowadzić łączność między obu na pozór oddzielnymi grupami zjawisk, był James Clerk Maxwell (1865). On to opatrzony z jednej strony umysłem krytycznym i przenikliwym, a z drugiej wsparty analizą matematyczną, dał podwaliny do nowej teorii, którą nazwał elektromagnetyczną teorią światła. Ścisłe prawa, jakie Maxwell teoretycznie wyprowadził, stwierdzili i stwierdzają doświadczalnie liczni jego następcy, a wszystkie te prace zdają się wskazywać na to, że *światło jest zjawiskiem elektromagnetycznej natury*.

Czy przez to straciła co teoria undulacji? Bynajmniej; nauka zyskała tylko jeden dowód więcej, że energia jest tylko jedna, a objawiać się może pod najróżnorodniejszą postacią. Sama teoria światła zyskała tylko, bo wyjaśniono w niej wiele kwestyi wątpliwych, jak n. p. kwestyę płaszczyzny polaryzacji.

Teoria Maxwella upatruje przyczynę zjawisk elektrycznych i magnetycznych w ruchu drgającym poprzecznej natury; zgodność tej teorii z rzeczywistością wykazał doświadczalnie przedwcześnie zmarły fizyk z Bonn, Henryk Hertz, a jego prace nad falami elektrycznymi stanowią, jak powiada V. Lang, epokę w fizyce nowoczesnej; zgodność tę wykazali i wykazują liczni następcy Hertza, jak Wiedemann, Ebert, Hallwachs, Ritter, Lodge, Sarasin, de la Rive, Lecher, Colson, Klemencic, Birkenland, Bjerknes,

Biernacki i cały szereg innych na drodze doświadczalnej, Cohn, Lodge, Poincaré, Poynting, a w pierwszym rzędzie Heaviside¹⁾, który to ostatni wprowadził do teorii fal elektrycznych rachunek kwaternionów, na drodze teoretycznej.

Zadaniem naszym będzie właśnie podać — nie wchodząc bliżej w teorię fal elektrycznych i w doświadczalne prace Hertza — wyniki elektromagnetycznej teorii światła. Zanim jednak przystąpimy do właściwej teorii światła, musimy bodaj pokrótce rozebrać prawa pól magnetycznych, gdyż na nich opiera się cała teoria Maxwella. Jakkolwiek wyniki teorii pól magnetycznych zgadzają się z wynikami, do jakich doszli Helmholtz, Weber, Neumann i Thomson, jednak punkt wyjścia u Maxwella jest zupełnie inny, niż u tamtych uczonych. Stąd to w naszych rozważaniach będziemy prawie wyłącznie uwzględniali hipotezy i teorie Maxwella, gdyż one do zrozumienia teorii światła będą nieodzowne.



¹⁾ Por. n. p. Föppl. Einleitung in die Maxwell'sche Theorie der Electricität.

CZĘŚĆ PIERWSZA.

Teorya pól magnetycznych.

Rola dielektryków w teoryi Maxwella.

1. W dawniejszych teoryach elektryczności małą tylko albo wcale żadnej nie przypisywano roli izolatorom lub, jak je Faraday nazwał, dielektrykom. Cały proces, jaki zachodził przy zjawisku elektrycznem, odbywał się w samym przewodniku, izolator zaś zachowywał się biernie. Zjawisko indukcyi przy pisywano wprost działaniu w dal. Były wprawdzie umysły, które w żaden sposób pogodzić się nie mogły z myślą, że możliwą jest jakaś: „*actio in distans*“. Takimi umysłami byli Poisson i Mosotti, którzy pierwsi bodaj w części przyznali pewną rolę dielektrykom w zjawiskach elektrycznych¹⁾. Również i Faraday odrzucał owe działanie w dal, a wprowadzone przezeń pojęcie pól magnetycznych (względnie elektrycznych) i linii sił, jakkolwiek nie tłumaczy istoty zjawisk elektrycznych, rzuca jednak pewne światło na działania, w zjawiskach tych występujące.

Dopiero Maxwell wystąpił z poglądem, że nie przewodniki, ale właśnie dielektryki są siedzibą energii elektrycznej, że więc im należy przypisać pierwszorzędną rolę; twierdzenie to było podstawą, na której Maxwell oparł swą teoryę. Według Maxwella cały dielektryk jest wypełniony materją lekką, nieważką, zachowującą się podobnie jak eter świetlny; płyn ten idąc za Poincaré'm nazwiemy *plynem indukcyjnym* (jakkolwiek Maxwell nazywa go wprost elektrycznością). Gdy wszystkie przewodniki, rozmieszczone w dielektryku *jednorodnym*, znajdują się w stanie normalnym, to płyn indukcyjny znajduje się *w równowadze normalnej*; gdy zaś przewodniki będą naelektryzowane, ale wskutek indukcyi elektrostatycznej masy elektryczne rozmieszczone na nich znajdują się w równowadze, to płyn indukcyjny przejdzie podług Maxwella w stan, zwany *równowagą napięcia*, lub, jak się niemieccy fizycy wyrażają, w stan *polaryzacji dielektrycznej*.

¹⁾ Patrz n, p. Poincaré: *Electricité et l'optique*, tom I. rozdz. II.

Gdy drobina płynu indukcyjnego dozna wychylenia z położenia równowagi normalnej, to według Maxwella zajdzie tu t. zw. *elektryczne przesunięcie*. Składowe tego przesunięcia f, g, h są podług Maxwella:

$$f = -\frac{K}{4\pi} \frac{d\psi}{dx}, \quad g = -\frac{K}{4\pi} \frac{d\psi}{dy}, \quad h = -\frac{K}{4\pi} \frac{d\psi}{dz} \quad 1),$$

gdzie ψ jest potencjałem elektrostatycznym w uważanym punkcie (xyz) dielektryka, zaś K t. zw. *współczynnikiem dielektrycznym* (zdolnością indukcyjną właściwą¹⁾). Równania te podaje Maxwell według swego zwyczaju a priori, uzasadniając je na innem miejscu.

Z równań 1) możemy wyprowadzić wprost wielkość składowych siły działającej na element $dx dy dz$ płynu indukcyjnego, znajdującego się w stanie polaryzacji. Ponieważ, jak wiadomo, pochodne potencjału dają wielkość powyższych składowych, przeto znacząc te składowe kolejno przez ξ, η, ζ , otrzymamy wprost:

$$\xi = -\frac{4\pi}{K} f, \quad \eta = -\frac{4\pi}{K} g, \quad \zeta = -\frac{4\pi}{K} h, \quad 2)$$

co dowodzi, że składowe tej siły są proporcjonalne do składowych elektrycznego przesunięcia.

Ponieważ ze zmianą naboju jakiegoś przewodnika, znajdującego się w dielektryku, zmienia się potencjał ψ , przeto zmieniają się i składowe f, g, h przesunięcia; gdy więc elektryczność na przewodniku znajdzie się w ruchu, płyn indukcyjny nie może pozostawać w spoczynku Maxwell udowadnia²⁾, że elektryczność i płyn indukcyjny zachowują się jak dwa płyny nieściśliwe, t. z. że ilość płynu indukcyjnego, która w danej chwili przez powierzchnię wypłynęła, równa się ilości elektryczności, która w tym samym czasie tam wpłynęła. Płyn indukcyjny odznacza się przeto znaczną sprężystością.

1) Ponieważ w elektromagn: teorii światła stała K odgrywa bardzo ważną rolę, przeto podamy dokładne jej określenie podług Faraday'a: Stała K dielektryka ze względu na powietrze, uważane za jednostkę, równa się stosunkowi pojemności kondensatora, zawierającego ten dielektryk, do pojemności drugiego kondensatora, mającego tę samą wielkość i ten sam kształt, a wypełnionego powietrzem. Patrz n. p. Tumlirz: Elektromagnetische Theorie des Lichtes str. 15.

2) Maxwell dochodzi mianowicie do równania:

$$\frac{df}{dx} + \frac{dg}{dy} + \frac{dh}{dz} = 0, \quad \text{cechującego według zasad hydrody-$$

namiki płyny nieściśliwe. Patrz n. p. Thomson u. Tait: Theoretische Physik, tom I. cz. I. str. 141, 3 i str. 256, b.

Podamy teraz wyrażenie na wielkość energii potencjalnej, jaką przedstawia system przewodników, naładowanych elektrycznością, a rozmieszczonych w dielektryku. Wyrażenie to można otrzymać albo sprowadzając energię do pracy, wykonanej przez masy wskutek wzajemnego odpychania i przyciągania tych mas elektrycznych, albo wprost z rozważania sprężystości płynu indukcyjnego, wprowadzonego ze stanu normalnej równowagi.

Element pracy wykonanej przy przesunięciu elektryczności w elemencie przestrzeni $dx dy dz$, które to przesunięcie ma składowe δx , δy , δz , jest oczywiście:

$$-\rho \left[\frac{\partial \psi}{\partial x} \delta x + \frac{\partial \psi}{\partial y} \delta y + \frac{\partial \psi}{\partial z} \delta z \right] dx dy dz,$$

gdzie ρ jest gęstością elektryczności, $\rho dx dy dz$ masą elementu $dx dy dz$. Całkowita praca ze znakiem przeciwnym jest oczywista równą przyrostowi energii potencjalnej W ; a więc:

$$\delta W = \iiint \rho \left[\frac{\partial \psi}{\partial x} \delta x + \frac{\partial \psi}{\partial y} \delta y + \frac{\partial \psi}{\partial z} \delta z \right] dx dy dz$$

Stąd przez cały szereg przekształceń, polegających na znanem twierdzeniu Gaussa, że:

$$\iint F \cos(Y, N) dx dz = \iiint \frac{\partial F}{\partial y} dx dy dz \quad 1)$$

i na rozszerzonym twierdzeniu Poissona:

$$\Sigma \frac{\partial}{\partial x} \left(K \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) = -4\pi\rho,$$

dojdziemy do wyrażenia:

$$\delta W = \delta \iiint \frac{K}{8\pi} \Sigma \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} \right)^2 dx dy dz,$$

a więc:

$$W = \iiint \frac{K}{8\pi} \Sigma \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} \right)^2 dx dy dz, \quad 2) \quad 3)$$

Stała całkowania jest 0, bo energia potencjalna dla stanu normalnego jest 0.

Przy pomocy równań 1) można ostatnie wyrażenie podać także w formie:

$$W = \iiint \frac{2\pi}{K} (f^2 + g^2 + h^2) dx dy dz \quad 3)$$

1) Patrz n. p. Lang: Einleitung in die theor. Physik, str. 163.

2) „ Maxwell: Lehrbuch der Electricität und Magnetismus (tł. Weinstein), tom I. str. 132.

2. Budowa dielektryków jednorodnych naprowadzić musiała Maxwella do wniosku, że w ogóle w układzie elektrycznym, złożonym z przewodników i dielektryków, istnieją wyłącznie prądy zamknięte.

W zwykłej teorii elektryczności rozróżniamy mianowicie prądy zamknięte i otwarte, które ustają wtedy, gdy różnica potencjałów stanie się równą sile elektromotorycznej źródła elektrycznego (n. p. gdy bieguny ogniwa elektrycznego połączymy z oboma obłożeniami kondensatora lub z dwoma izolowanymi konduktorami); Maxwell zaś przyjmuje tylko prądy zamknięte. Zauważmy bowiem t. zw. prąd otwarty, powstający wtedy, gdy bieguny elementu galwanicznego połączymy z dwoma izolowanymi konduktorami. Konduktor elektryzujący się dodatnio musi według teorii unitarnej przyjąć więcej płynu elektrycznego, niż go miał w stanie normalnym, na drugim konduktorze, elektryzującym się ujemnie, musi się ilość płynu elektrycznego zmniejszyć. Ponieważ jednak — jak wyżej powiedzieliśmy — elektryczność jest płynem nieściśliwym, przeto jej gęstość musi pozostać stałą; nie może więc w jednym punkcie powstać zgęszczenie, w drugim rozrzedzenie. Skutkiem tego ów nadmiar elektryczności na jednym konduktorze wypycha z niego część płynu indukcyjnego, przenikającego całą przestrzeń; ten wypchnięty płyn indukcyjny potraça drobiny płynu indukcyjnego, jaka z pierwszego uszła. Wskutek tego otrzymujemy prąd zamknięty przez dielektryk, a ponieważ drobiny płynu indukcyjnego przesuwiają się wzdłuż linii sił, jak wskazują równania 1), przeto można powiedzieć, że prądy otwarte w teorii Maxwella zamykają się wzdłuż linii sił.

W teorii Maxwella istnieją przeto wyłącznie prądy zamknięte.

3. Prądy zamknięte rozdziela Maxwell na prądy dwójakiej kategorii: na prądy *przewodnictwa* i prądy *przesunięcia*. Prądy przewodnictwa są to prądy zamknięte, przebiegające przewodnik (łącznik), prądy przesunięcia powstają skutkiem przesunięcia drobin płynu indukcyjnego. Gdy mamy do czynienia z t. zw. prądem otwartym zwykłej teorii, to oczywiście prąd ten składa się z prądu przewodnictwa i prądu przesunięcia. Widoczną dalej jest rzecz, że w teorii Maxwella mogą istnieć nawet zamknięte prądy, będące wyłącznie prądami przesunięcia; prądy te odgrywają nader ważną rolę w elektromagnetycznej teorii światła.

Naturalną jest rzeczą, że w teorii Maxwella prądy przewodnictwa muszą podlegać prawom, wysnutym doświad-

czalnie, a więc prawom Ohma¹⁾, Joulé'a, Ampère'a i prawom indukcji. Co się tyczy prądów przesunięcia, to Maxwell przyjmuje, że i one podlegają prawom Ampère'a i prawom indukcji, nie można natomiast stosować do nich praw Joulé'a i Ohma, choćby już z tego powodu że prądy te mają przy swem powstawaniu do pokonania opór, powstały ze sprężystości płynu indukcyjnego, a opór ten jest oczywiście inny, niż opór przewodnika.

Zachodzą jeszcze dalsze różnice między prądami przewodnictwa, a prądami przesunięcia. Według Maxwella usiłuje płyn indukcyjny, wypełniający dielektryk, poruszać się pod wpływem sił elektrycznych, podobnie jak elektryczność, wypełniająca przewodnik, oba te płyny bowiem jako nieściśliwe wypychają się wzajemnie. Ruch drobin płynu indukcyjnego ustaje nader szybko wskutek przeciwdziałania

1) Ze względu na to, że z prawa Ohma niejednokrotnie wypadnie nam w dalszym ciągu korzystać, przeto podamy to prawo w postaci nieco odmiennie, niż się je zazwyczaj podaje. Jeżeli przewodnik jest liniowy i jednorodny, a siła elektromotoryczna jest czynną tylko między jego końcówkami, to znacząc opór jego przez R , natężenie prądu przez i , różnicę potencjałów przez $\psi_1 - \psi_2$, otrzymamy zwykłe wyrażenie na prawo Ohma!

$$Ri = \psi_1 - \psi_2.$$

Ponieważ jednak de facto i w samym przewodniku w różnych miejscach występuje siła elektromotoryczna (ze względów termicznych, chemicznych itp.), przeto znacząc sumę tych sił elektromotorycznych przez ΣE , otrzymamy prawo Ohma:

$$Ri = \psi_1 - \psi_2 + \Sigma E.$$

Atoli opór $R = \frac{l}{Cdw}$, gdzie l jest długość łącznika, dw przekrój, a C t. zw. współczynnik przewodnictwa właściwego; więc $\frac{li}{Cdw} = \psi_1 - \psi_2 + \Sigma E$.

Biorąc nieskończenie mały element łącznika o długości dx i znacząc różnicę potencjałów na jego końcówkach przez $-d\psi$, a przez Xdx zmianę siły elektromotorycznej każdego innego pochodzenia w tym elemencie, otrzymamy:

$\frac{i}{Cdw} = -\frac{d\psi}{dx} + X$; $\frac{i}{dw} = u$ (prędkość przepływu elektryczności);
więc:

$$\frac{u}{C} = -\frac{d\psi}{dx} + X \text{ i to jest prawo Ohma.}$$

Dla przewodników trójwymiarowych mamy oczywiście:

$$\frac{u}{C} = -\frac{d\psi}{dx} + X, \quad \frac{v}{C} = -\frac{d\psi}{dy} + Y, \quad \frac{w}{C} = -\frac{d\psi}{dz} + Z,$$

gdzie u, v, w są składowe prędkości, a X, Y, Z składowe siły elektromotorycznej dowolnego pochodzenia w elemencie objętości $dx dy dz$. — Oczywiście, że (t czas):

$$u = \frac{df}{dt}, \quad v = \frac{dg}{dt}, \quad w = \frac{dh}{dt}.$$

jącej siły sprężystości, jaka plyn ten w wysokim stopniu cechuje, w drugim zaś razie ruch nie ustaje, gdyż, jak Maxwell dowodzi, plyn rozpostarty wewnątrz przewodzącego środowiska nie posiada sił sprężystych. Stąd pochodzi, że prądy przesunięcia mogą trwać tylko *krótki czas*, potrzebny do przywrócenia równowagi; prądy przewodnictwa mogą zaś trwać *tak długo*, jak długo wskutek działań zewnętrznych istnieje na obu końcach przewodnika różnica potencjałów (siła elektromotoryczna).

Dla prądów przewodnictwa istnieją na mocy rozszerzonego prawa Ohma równania :

$$\left. \begin{aligned} \frac{d\psi}{dx} &= X - \frac{u}{C} \\ \frac{d\psi}{dy} &= Y - \frac{v}{C} \\ \frac{d\psi}{dz} &= Z - \frac{w}{C} \end{aligned} \right\} 4)$$

Dla składowych sił, działających na element dielektryka, mieliśmy równania 2); gdy oprócz siły elektromotorycznej o składowych

$$\xi = \frac{d\psi}{dx}, \quad \eta = \frac{d\psi}{dy}, \quad \zeta = \frac{d\psi}{dz}$$

która się da sprowadzić do działań elektrostatycznych, wystąpią jeszcze inne siły elektromotoryczne, działające na dielektryk indukcyjnie, które to siły krótko oznaczyliśmy przez ΣE o składowych X, Y, Z , to równania 2) przybiorą teraz dla prądów przesunięcia postać :

$$\left. \begin{aligned} \frac{d\psi}{dx} &= X - \frac{4\pi}{K} f \\ \frac{d\psi}{dy} &= Y - \frac{4\pi}{K} g \\ \frac{d\psi}{dz} &= Z - \frac{4\pi}{K} h \end{aligned} \right\} 5)$$

Widzimy przeto, że prądy przesunięcia zależą od wielkości przesunięcia (t. j. od f, g, h), prądy przewodnictwa zaś od $u = \frac{df}{dt}, v = \frac{dg}{dt}, w = \frac{dh}{dt}$ t. j. od prędkości przesunięcia.

Prądy przewodnictwa podlegają nadto znanemu prawu Kirchhoffa, według którego w punkcie, w którym schodzi się więcej przewodników (liniowych lub trójwymiarowych)

suma natężeń wszystkich prądów jest zerem Wyrazem tego prawa jest równanie¹⁾.

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0,$$

gdyż natężenia prądów są proporcjonalne do prędkości u, v, w . Prawo to jest dowodem, że elektryczność jest płynem nieściśłym bez względu na to, czy się znajduje w stanie statycznym czy nie.

Tak więc podaliśmy pokrótce główne własności dielektryków w myśl teorii Maxwella. Obecnie przystąpimy do głównych praw zjawisk magnetycznych, elektromagnetycznych i elektromagnetycznej indukcji, czyli w ogóle do praw pól magnetycznych, o ile one pozostają w genealicznym związku z magnetyczną teorią światła.

Prawa pól magnetycznych (w ściślejszem znaczeniu).

1. Gdy natężenie czyli stopień namagnesowania magnesu oznaczymy przez I , składowe tegoż w kierunkach osi xyz przez A, B, C (a więc $I = (A^2 + B^2 + C^2)^{1/2}$), to wielkość potencjału w jakimś punkcie P zewnątrz magnesu wyrazi się wzorem:

$$\Omega = \int \frac{lA + mB + nC}{r} d\omega - \iiint \frac{\frac{\partial A}{\partial x} + \frac{\partial B}{\partial y} + \frac{\partial C}{\partial z}}{r} dx dy dz \quad 1).$$

gdzie l, m, n , są dostawy kierunkowe kątów, jakie zawiera element powierzchniowy $d\omega$ magnesu z osiami²⁾.

2. Składowe siły magnetycznej, działającej na jednostkowy dodatni biegun magnetyczny, leżący zewnątrz magnesu, są oczywiście pochodnymi potencjału ze znakiem odjemnym, a więc składowe te będą:

$$\alpha = -\frac{\partial \Omega}{\partial x}, \beta = -\frac{\partial \Omega}{\partial y}, \gamma = -\frac{\partial \Omega}{\partial z} \quad 2).$$

3. Aby wyznaczyć wielkość siły, działającej na jednostkowy biegun magnetyczny, umieszczony wewnątrz magnesu, musimy w magnesie zrobić małe wydrążenie i tam włożyć próbny magnes. Wtedy magnes rozdzieli się na dwie części: część względem bieguna P zewnętrzną, której składowe działania są według poprzedniego określone równaniami 2) i na część, wewnątrz której mieści się P , a której działanie wypadkowe na P oznaczymy przez R . Przez to

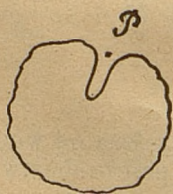


Fig. 1.

¹⁾ Równanie to łatwo da się wyprowadzić z 4). Różniczkując kolejno te równania i dodając otrzymamy na mocy uwagi, że X, Y, Z, C są stałe, i na mocy równania Laplace'a:

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} = 0$$

równanie powyższe..

²⁾ Patrz n. p. Poincaré loc. cit. I, tudzież Maxwell loc. cit. II, str. 13

jednak zmienia się działanie magnesu, a zmiana ta zależy od formy wydrążenia. Aby więc obliczyć siłę w jakimś punkcie wydrążenia, musimy znać kształt tegoż.

Maxwell rozbiera tylko wypadek¹⁾, że wydrążenie ma kształt walcowy; w wypadku, gdy długość walca w porównaniu z grubością tegoż jest bardzo wielka, otrzymujemy $R=0$, w wypadku zaś, gdy długość walca w porównaniu z grubością tegoż jest nieznaczną, dochodzi Maxwell do wyrażenia:

$$R = 4\pi I^{\wedge}$$

I ma składowe A, B, C , więc składowe R będą $4\pi A, 4\pi B, 4\pi C$; a więc w tym wypadku całkowite działanie masy magnetycznej na jednostkowy biegun magnetyczny, umieszczony wewnątrz magnesu, będzie składowe:

$$\left. \begin{aligned} a &= -\frac{\partial \Omega}{\partial x} + 4\pi A = \alpha + 4\pi A \\ b &= -\frac{\partial \Omega}{\partial y} + 4\pi B = \beta + 4\pi B \\ c &= -\frac{\partial \Omega}{\partial z} + 4\pi C = \gamma + 4\pi C \end{aligned} \right\} 3)$$

Składowe a, b, c nazywa Maxwell *składowemi indukcji magnetycznej wewnątrz magnesu*.

4. Między indukcją magnetyczną a siłą magnetyczną zachodzi przeto różnica; widać to już stąd, że ponieważ a, β, γ są pochodnymi potencjału, to:

$$a dx + \beta dy + \gamma dz = -d\Omega \text{ (zupełna różniczka);}$$

podczas gdy dla składowych magnetycznej indukcji stosunek taki wcale nie zachodzi²⁾.

Niektóre ciała, jak np. żelazo, znalazłszy się w polu magnetycznym nabierają własności magnetycznych skutkiem indukcji magnetycznej; według Poissona składowe magnetyzmu, indukowanego w jakimś punkcie takiego ciała, są proporcjonalne do składowych siły magnetycznej w tym punkcie, a więc składowe te będą:

$$A = k\alpha, B = k\beta, C = k\gamma,$$

gdzie k jest natężenie bieguna magnetycznego, wytwarzającego powyższe pole magnetyczne. Wedle poprzedniego składowe indukcji w uważanym punkcie będą:

¹⁾ Maxwell: loc. cit. II. str. 28 et sqts.

²⁾ Dla składowych indukcji magnetycznej istnieje związek:

$$\frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial c}{\partial z} = 0.$$

Patrz n. p. dowód u Poincaré'go loc. cit. I.

$$a = \alpha + 4\pi A = (1 + 4\pi k) \alpha$$

$$b = \beta + 4\pi B = (1 + 4\pi k) \beta$$

$$c = \gamma + 4\pi C = (1 + 4\pi k) \gamma$$

gdzie jak to z najelementarniejszego kursu o magnetyzmie wiadomo, $4\pi k$ przedstawia ilość linii siły magnetycznej, wychodzących z bieguna o natężeniu k^1). Kładąc $\mu = 1 + 4\pi k^2$) otrzymany:

$$a = \mu \alpha$$

$$b = \mu \beta$$

$$c = \mu \gamma$$

μ nazywa Maxwell *magnetyczną zdolnością indukcyjną*.

Podobnie jak stała dielektryczna K była charakterystyczną dla dielektryków, tak μ charakteryzuje ciała, znajdujące się w polu magnetycznym. Dla ciał paramagnetycznych jest $\mu > 1$, dla próżni $\mu = 1$, dla ciał diamagnetycznych $\mu < 1$.

W powyższych rozważaniach przyjmowaliśmy, że mamy do czynienia z magnesami stałymi, których siła odporna $= \infty$, i z magnesami indukowanymi, dla których siła ta $= 0$; w rzeczywistości (n. p. weźmy pod uwagę stal) siła ta nie może być ani 0 ani ∞ . Dalej k i μ również nie są stałe, ale w ogóle:

$$k = \varphi(I) = \varphi[(A^2 + B^2 + C^2)^{1/2}],$$

μ zaś jest stałą tylko dla słabych pól, dla silnych zaś pól maleje podług pomiarów Ewinga.

Prawa pól elektromagnetycznych,

1. Z kolei rzeczy przejdziemy do praw pól elektromagnetycznych. Podług doświadczeń Faradaya i Colladona siła, z jaką działa prąd na biegun magnetyczny (czy to naturalny, czy indukowany), jest wprost proporcjonalna do natężenia prądu, t. j. do ilości elektryczności, która w jednostce czasu przepływa przez przekrój łącznika.

Jeżeli potencjał przewodnika, przez który prąd przepływa, oznaczymy przez Ω , to składowe siły działającej na jednostkowy biegun magnetyczny, umieszczony w polu elektrycznym, będą:

$$\alpha = -\frac{\partial \Omega}{\partial x}, \beta = -\frac{\partial \Omega}{\partial y}, \gamma = -\frac{\partial \Omega}{\partial z} \quad 1)$$

¹⁾ Neumann nazywa k współczynnikiem namagnesowania przez indukcję.

²⁾ μ nosi zazwyczaj nazwę współczynnika przenikalności (Permeabilitätsconstante).

W teorii elektromagnetyzmu najważniejszą rolę odgrywają tak zwane *prądy kołowe*; jak wiadomo zachowują się one zupełnie tak samo jak magnes o rozmiarach równych powierzchni, ograniczonej prądem kołowym, o grubości zaś bardzo małej, czyli tak jak t. zw. *blaszka magnetyczna*. Potencjał blaszki magnetycznej wynosi $\Omega = \Phi \varphi$, gdzie ψ jest *siłą* blaszki (iloczyn ze stopnia namagnesowania blaszki i grubości), a φ kątem, pod którym z uważanego punktu widać blaszkę¹⁾; iloczyn powyższy brać należy dodatnio lub odjemnie, według tego, czy uważana powierzchnia blaszki jest dodatnia czy odjemna. Skutkiem tej równowagi prądu kołowego i blaszki elektromagnetyczny potencjał prądu kołowego wynosi:

$$\Omega = \varphi i \quad 2),$$

gdzie i jest natężeniem prądu, mierzonym w takich jednostkach, że czynnik proporcjonalności jest 1; tę jednostkę nazywamy *elektromagnetyczną jednostką natężenia*. Znak φ zależy od kierunku prądu; dodatnią stroną prądu kołowego będzie ta strona, która się znajduje po lewej ręce pływaka, płynącego w prądzie i patrzącego do wnętrza prądu kołowego.

2. Ponieważ:

$$a dx + \beta dy + \gamma dz = d\Omega$$

gdzie w a, β, γ już uwzględniono znak, przeto zmiana potencjału prądu przy przejściu z jednego punktu do drugiego po dowolnej drodze będzie równa:

$$\int (a dx + \beta dy + \gamma dz),$$

gdzie całka odnosi się do całej przebytej drogi. Na mocy równania 2) — powyższa zmiana wynosi:

$$\int (a dx + \beta dy + \gamma dz) = \pm 4 \pi^2$$

Całka odnosi się do drogi, jaką biegun pod wpływem prądu opisuje.

Gdy mamy do czynienia z więcej prądami, to praca elektromagnetyczna będzie równa:

$$\int (a dx + \beta dy + \gamma dz) = 4 \pi \Sigma \pm i \quad 3).$$

Znacząc składowe prędkości elektryczności przez u, v, w , przekrój łącznika przez $d\omega$, dostawy kierunkowe pio-

¹⁾ Patrz Poincaré loc. cit. tom I.

²⁾ Patrz Maxwell loc. cit. II 344. Powyższa całka wyraża oczywiście, jak z teorii potencjału wynika, wielkość pracy wykonanej przez siły elektromagnetyczne przy przesunięciu bieguna jednostkowego.

nu do tego elementu przez l, m, n , otrzymamy na ilość elektryczności, przepływającej przez powierzchnię S :

$$\Sigma i = \Sigma (lu + mv + nw) d\omega = \int_S (lu + mv + nw) d\omega.$$

Porównując ostatnie równanie z równaniem 3) otrzymamy:

$$\int_C (\alpha dx + \beta dy + \gamma dz) = 4\pi \int_S (lu + mv + nw) d\omega$$

gdzie pierwsza całka brana jest po krzywej, po której porusza się biegun, druga po powierzchni, przez którą prąd przepływa

Całkę pierwszą przekształca Maxwell w całkę powierzchniową — w co bliżej nie wchodzimy — tak że ostatecznie otrzymamy:

$$\begin{aligned} \int_S \left[l \left(\frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} \right) + m \left(\frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} \right) + n \left(\frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} \right) \right] d\omega &\equiv \\ &\equiv 4\pi \int_S (lu + mv + nw) d\omega. \end{aligned}$$

Obie całki są identyczne, przeto:

$$\left. \begin{aligned} u &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} \right) \\ v &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} \right) \\ w &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} \right) \end{aligned} \right\} \quad 4)$$

Równania te dają nam związek między prędkościami (u, v, w) elektryczności a składowymi (α, β, γ) siły elektromagnetycznej. Odnoszą się one tak do prądów przewodnictwa, jak i prądów przesunięcia, bo i te ostatnie podlegają także prawu Ampère'a.

Prawa zjawisk elektrodynamicznych.

1. Podobnie jak prąd kołowy i magnes, tak samo zachowują się i dwa prądy kołowe; prawa działania dwóch prądów kołowych na siebie są powszechnie znane. Gdy mamy system prądów stałych działających na ruchomy prąd kołowy o natężeniu i , to elektrodynamiczny potencjał tegoż prądu będzie:

$$T = i \int (\alpha l + \beta m + \gamma n) d\omega \quad 1)$$

1) Patrz Poincaré loc. cit. tom I.

która to całka odnosi się do całej powierzchni ograniczonej przez prąd kołowy ruchomy; α , β , γ , l , m , n , mają analogiczne znaczenie, jak w ustępie poprzednim. Przedstawiając T w formie analogicznej jak w ustępie poprzednim, otrzymamy w ogóle:

$$T = i \int (Fdx + Gdy + Hdz),$$

gdzie F , G , H są na razie bliżej nieokreślone; a zamieniając tę całkę na powierzchniową otrzymamy ostatecznie (jak poprzednio):

$$T = i \int \left[l \left(\frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \right) + m \left(\frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \right) + n \left(\frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \right) \right] d\omega$$

Porównując to z 1) otrzymamy na składowe α , β , γ siły, z jaką działa system stałych prądów na jednostkę prądu:

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= \frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \\ \beta &= \frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \\ \gamma &= \frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \end{aligned} \right\} 2)$$

Maxwell nazywa ilości F , G , H *składowymi elektromagnetycznego momentu* lub *składowymi potencjału wektorowego* w myśl teorii kwaternionów i wektorów, którymi się w swych wywodach posługuje.

Różniczkując kolejno równania 2) względem x , y , z i dodając otrzymamy związek:

$$\frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial z} = 0.$$

Analogiczne równanie istnieje dla składowych a , b , c indukcji magnetycznej, ale nie dla składowych siły magnetycznej. Stąd to chcąc równania 2) odnieść do zjawisk magnetycznych, należy w nich zamiast składowych siły wprowadzić składowe indukcji magnetycznej i otrzymamy:

$$\left. \begin{aligned} a &= \frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \\ b &= \frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \\ c &= \frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \end{aligned} \right\} 3).$$

3. Obliczmy składowe F , G , H momentu elektromagnetycznego. Widoczną jest rzeczą, że równania 2) do wy-

znaczenia F , G , H nie wystarczają, gdyż najogólniejszem rozwiązaniem tych równań są funkcje:

$$F + \frac{\partial \chi}{\partial x}, \quad G + \frac{\partial \chi}{\partial y}, \quad H + \frac{\partial \chi}{\partial z},$$

gdzie χ jest dowolną funkcją zmiennych x , y , z . Dlatego Maxwell dodaje jeszcze warunek dodatkowy:

$$I = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{\partial H}{\partial z} \equiv 0, \quad 4)$$

i uwzględniając równania 4) poprzedniego ustępu dochodzi do związku:

$$4\pi u = \frac{\partial I}{\partial x} - \Delta F, \quad \text{gdzie:}$$

$$\Delta F = \frac{\partial^2 F}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 G}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 H}{\partial z^2},$$

a że $\frac{\partial I}{\partial x} = 0$, więc:

$$\Delta F + 4\pi u = 0.$$

Jest to równanie takiego typu jak równanie Poissona, przeto najogólniejszą jego całką będzie funkcja, mająca kształt potencjału; a więc:

$$F = \iiint \frac{u}{r} dx dy dz,$$

gdzie u jest składowa prędkości prądu w kierunku osi x w środku ciężkości elementu $dx dy dz$, a r odstęp tegoż elementu od uważanego punktu (xyz) przestrzeni.

Analogicznie G i H .

Jak łatwo się przekonać, całki te spełniają równania 2) i 3); całkowanie odnosi się do wszystkich elementów przestrzeni. — Gdy mamy do czynienia ze środowiskiem magnetycznem, w którym prąd doznaje przesunięcia, to równania 3) spełnią się, jak nietrudno dostrzec, dla następujących wartości dla F , G , H :

$$\left. \begin{aligned} F &= \mu \iiint \frac{u}{r} dx dy dz \\ G &= \mu \iiint \frac{v}{r} dx dy dz \\ H &= \mu \iiint \frac{w}{r} dx dy dz \end{aligned} \right\} 5).$$

gdzie μ posiada znaczenie wyżej określone.

3. Podamy jeszcze wyrażenie na wielkość elektrodynamicznych potencjałów. Dla potencjału elektrodynamicznego mieliśmy następujące wyrażenie:

$$T = i \int (Fdx + Gdy + Hdz).$$

Wyrażenie to przekształca Maxwell w sposób, którego tu nie podajemy bliżej, na:

$$T = \iiint (Fu + Gv + Hw) dx dy dz$$

Przejdźmy do wyrażenia na t. zw. *samopotencjał* prądu. Możemy sobie przedstawić, że prąd kołowy składa się z nieskończenie wielu prądów kołowych o nieskończenie małych przekrojach. Każdy z tych prądów posiada elektrodynamiczny potencjał ze względu na inne prądy elementarne; suma tych elementarnych potencjałów stanowi t. zw. samopotencjał prądu. Gdy zauważymy dwa elementy prądu kołowego $dx dy dz$ i $dx' dy' dz'$ o prędkościach uvw , $u'v'w'$ to jak Maxwell udowadnia, samopotencjał prądu będzie:

$$T = \frac{1}{2} \iiint (Fu + Gv + Hw) dx dy dz.$$

Używając równań poprzednich dojdziemy ostatecznie do następujących wzorów na samopotencjał:

a) gdy system prądów znajduje się w środowisku niemagnetycznym, samopotencjał jest:

$$T = \frac{1}{8\pi} \mu \iiint (\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2) dx dy dz \quad 6).$$

b) gdy zaś system prądów znajduje się w środowisku magnetycznym, to samopotencjał jest:

$$T = \frac{1}{8\pi} \iiint (\alpha a + \beta b + \gamma c) dx dy dz \quad 7).$$

Gdy weźmiemy dwa prądy kołowe liniowe (a więc nie trójwymiarowe) o natężeniach i_1 i i_2 , to elektrodynamiczny potencjał tego systemu prądów będzie ¹⁾ liniową jednorodną funkcją drugiego rzędu ilości i_1 i i_2 , a więc ma według Maxwella postać:

$$T = \frac{1}{2} (Li_1^2 + 2Mi_1i_2 + Ni_2^2)^2$$

gdzie L , M , N zależą od kształtu i wzajemnego położenia obu prądów. Można udowodnić, że L jest samopotencjałem prądu pierwszego w razie, gdy drugiego nie ma, N samopotencjałem prądu drugiego, gdy pierwszego nie ma, M zaś potencjałem jednego prądu na drugi.

4. Wszystkie powyższe wzory wyprowadziliśmy w założeniu, że natężenie prądu jest stałe. Atoli przy ruchu prą-

¹⁾ Maxwell loc. cit. tom II. str. 271 i 274.

²⁾ Patrz n. p. Lang: Einleit. in die theor. Physik str. 422.

dów kołowych, albo prądów kołowych i magnesów, występują jeszcze prądy dodatkowe, wykryte przez Faradaya, które nazywamy *prądami indukowanymi*; prądy te powstają chwilowo w przewodnikach, a ich natężenie dodaje się do natężeń poprzednich prądów. Powstawanie tych prądów przypisujemy *elektromotorycznym siłom indukcji*.

Z badań nad indukcją wypływa, że natężenia i_1 i i_2 dwóch nieruchomych prądów kołowych C_1 i C_2 , wzrosną w elemencie czasu dt o wielkości di_1 i di_2 , to siła elektromotoryczna indukcji powstała w C_1 posiada wartość:

$$A \frac{di_1}{dt} + B \frac{di_2}{dt},$$

zaś siła elektromotoryczna indukcji powstała w C_2 posiada wartość:

$$B \frac{di_1}{dt} + C \frac{di_2}{dt}$$

Zwykła teoria elektryczności, którą rozwinęli Helmholtz i Thomson, oblicza współczynniki A , B , C , opierając się na zasadzie zachowania energii ¹⁾ i dochodzi do związków:

$$A = -L, B = -M, C = -N,$$

gdzie L , M , N zostały już poprzednio określone.

Maxwell zaś wyprowadza prawa indukcji wprost z równań Lagrange'a stosując je do ruchu drobiny nieważkiego płynu indukcyjnego. W tym celu stawia on dwie *hipotezy*:

a). Współrzędne drobiny nieważkiego płynu zależą od współrzędnych materialnych drobiny ciała, biorących udział w zjawiskach elektrycznych, a zarazem od współrzędnych hipotetycznego płynu, zwanego elektrycznością; atoli prawa tej zależności nie znamy.

b). Elektrodynamiczny potencjał systemu prądów przedstawia zarazem energię kinetyczną płynu indukcyjnego.

Opierając się na tych hipotezach dochodzi Maxwell z jednej strony przy pomocy równań Lagrange'a do wzorów Helmholtza w zwykłej teorii, z drugiej zaś dochodzi do następujących wyników.

5. Praca sił elektrodynamicznych, potrzebna do przesunięcia prądu kołowego ruchomego, równa się zmianie funkcji:

$$\frac{1}{2} \left(Li_1^2 + 2Mi_1i_2 + Ni_2^2 \right),$$

¹⁾ Patrz Poincaré loc. cit. tom I.

t. j. zmianie potencjału elektrodynamicznego, czyli równa się:

$$i_1 \delta \int (la + mb + nc) d\omega,$$

gdzie a, b, c, l, m, n mają znaczenie już poprzednio określone.

Znacząc przez $Xdx dy dz, Ydx dy dz, Zdx dy dz$ składowe siły elektrodynamicznej, działającej na element $dx dy dz$, a pochodzącej z działania prądu C_1 na C_2 , a element prądu C_2 przesunął się skutkiem działania tej siły o $\delta x, \delta y, \delta z$, to elementarna praca wykonana przy tem przesunięciu wynosi:

$$(X\delta x + Y\delta y + Z\delta z) dx dy dz.$$

Calkowita przeto praca sił elektrodynamicznych działających na C_2 , skutkiem której prąd kołowy C_2 dozna przesunięcia lub zmieni formę, będzie:

$$\iiint (X\delta x + Y\delta y + Z\delta z) dx dy dz.$$

Porównując to z poprzedniem wyrażeniem na pracę, dojdziemy po szeregu przekształceń do ogólnych równań na składowe siły elektrodynamicznej¹⁾:

$$\left. \begin{aligned} X &= cv - bw \\ Y &= aw - cu \\ Z &= bu - av \end{aligned} \right\} \quad 8).$$

gdzie wchodzące tu wielkości już poprzedniośmy określili.

Równania 8) zostają także w wypadku dowolnej ilości prądów, ale wtedy ilości a, b, c są składowymi wypadkowej indukcji magnetycznej wszystkich prądów.

6. Opierając się na wzorach Helmholtza, że siła elektromotoryczna indukcji, wywiązana w prądzie C_1 przy działaniu na prąd kołowy C_2 jest:

$$E = -\frac{d}{dt} (Li_1 + Mi_2),$$

a dalej znacząc składowe tej elektromotorycznej siły indukcji przez P, Q, R , dojdziemy do równań²⁾:

$$\left. \begin{aligned} P &= c \frac{dy}{dt} - b \frac{dz}{dt} - \frac{dF}{dt} - \frac{d\psi}{dx} \\ Q &= a \frac{dz}{dt} - b \frac{dx}{dt} - \frac{dG}{dt} - \frac{d\psi}{dy} \\ R &= b \frac{dx}{dt} - a \frac{dy}{dt} - \frac{dH}{dt} - \frac{d\psi}{dz} \end{aligned} \right\} \quad 9).$$

¹⁾ Maxwell loc. cit. II. str. 297.

²⁾ Patrz n. p. Poincaré loc. cit. tom I.; także Lang loc. cit. str. 462.

gdzie ψ jest zupełnie dowolną jednorodną funkcją argumentów (x, y, z)

Równania 9). zostają także dla dowolnej ilości prądów.

Co się tyczy dowolnej funkcji ψ , to Maxwell przyjmuje, że funkcja ta przedstawia elektrostatyczny potencjał, pochodzący od jakichś mas istniejących w polu. Takie założenie zawsze można zrobić. Wielkości F, G, H wyznaczyliśmy mianowicie pod tym tylko warunkiem, że one spełniają równanie różniczkowe:

$$I = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{\partial H}{\partial z} = 0.$$

Odrzucając jednak ten warunek mamy dla F, G, H następujące ogólne wyrażenia (patrz wyżej):

$$\begin{aligned} F &= \iiint \frac{u}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial x} \\ G &= \iiint \frac{v}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial y} \\ H &= \iiint \frac{w}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial z} \end{aligned}$$

gdzie χ jest dowolną funkcją współrzędnych.

Najogólniejsze przeto równania na wyrażenie składowych P, Q, R będą:

$$\left. \begin{aligned} P &= c \frac{dy}{dt} - b \frac{dz}{dt} - \iiint \frac{du}{dt} \frac{1}{r} dx dy dz - \frac{d}{dt} \frac{\partial \chi}{\partial x} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \\ Q &= a \frac{dz}{dt} - c \frac{dx}{dt} - \iiint \frac{dv}{dt} \frac{1}{r} dx dy dz - \frac{d}{dt} \frac{\partial \chi}{\partial y} - \frac{\partial \psi}{\partial y} \\ R &= b \frac{dx}{dt} - a \frac{dy}{dt} - \iiint \frac{dw}{dt} \frac{1}{r} dx dy dz - \frac{d}{dt} \frac{\partial \chi}{\partial z} - \frac{\partial \psi}{\partial z} \end{aligned} \right\} 10).$$

Zawsze więc można przez odpowiedni wybór dowolnej funkcji χ sprawić to, że funkcja ψ wchodząca w te równania, a więc i w równania 9), przedstawia elektrostatyczny potencjał.

Zreasumujmy teraz raz jeszcze wyniki, któreśmy rozegrali w poprzednich rozdziałach.

Ogólne równania pola magnetycznego.

1. Równania pola magnetycznego.

Otrzymaliśmy poprzednio:

$$\left. \begin{aligned} a &= \mu \alpha \\ b &= \mu \beta \\ c &= \mu \gamma \end{aligned} \right\} D).$$

gdzie α, β, γ są składowe siły magnetycznej w punkcie środowiska magnetycznego, a, b, c składowe magnetycznej indukcji w tym punkcie.

Gdy u, v, w są prędkości składowe elektryczności, to:

$$\left. \begin{aligned} 4\pi u &= \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} \\ 4\pi v &= \frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} \\ 4\pi w &= \frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} \end{aligned} \right\} \text{II).}$$

Dalej mieliśmy dla składowych momentu magnetycznego związek:

$$\left. \begin{aligned} a &= \frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \\ b &= \frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \\ c &= \frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \end{aligned} \right\} \text{III).}$$

$$\left. \begin{aligned} F &= \mu \iiint \frac{u}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial x} \\ G &= \mu \iiint \frac{v}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial y} \\ H &= \mu \iiint \frac{w}{r} dx dy dz + \frac{\partial \chi}{\partial z} \end{aligned} \right\} \text{IV).}$$

Składowe siły elektromotorycznej, pochodzącej od elektromagnetycznej indukcji i mas elektrycznych, znajdujących się w stanie statycznym, były:

$$\left. \begin{aligned} P &= c \frac{dy}{dt} - b \frac{dz}{dt} - \frac{dF}{dt} - \frac{\partial \psi}{\partial x} \\ Q &= a \frac{dz}{dt} - c \frac{dx}{dt} - \frac{dG}{dt} - \frac{\partial \psi}{\partial y} \\ R &= b \frac{dx}{dt} - a \frac{dy}{dt} - \frac{dH}{dt} - \frac{\partial \psi}{\partial z} \end{aligned} \right\} \text{V).}$$

2. Równania prądów przewodnictwa.

W równaniach II). oznaczają u, v, w składowe prędkości elektryczności bez względu na rodzaj ruchu: przewodnictwo czy przesunięcie. Gdy chodzi o prądy przewodnictwa, to składowe (u, v, w) muszą nadto dogadzać prawu Ohma:

$$\frac{u}{C} = - \frac{\partial \psi}{\partial x} + X \text{ i t. d.}$$

gdzie C jest elektryczną zdolnością przewodzenia środowiska, a X składowa wszystkich sił elektromagnetycznych na jednostkę długości. — Gdy przyjmiemy, że te elektromotoryczne siły są tylko siłami indukcji, wywołanymi przez zmianę natężenia lub przez przesunięcie prądów, albo też magnetycznych i elektrycznych mas, to prawa strona tego

równania równa się P . Składowe prędkości elektryczności w prądzie przewodnictwa będą zatem :

$$\left. \begin{aligned} u &= CP \\ v &= CQ \\ w &= CR \end{aligned} \right\} \text{VI).}$$

3. Równania prądów przesunięcia.

Prądy te, jak wiemy, nie podlegają prawom Ohma, natomiast podlegają prawom elektromagnetycznym i elektrodynamicznym Ampère'a, spełniać muszą przeto równania III). Atoli prócz tych równań istnieją dla prądów przesunięcia jeszcze trzy równania charakterystyczne.

Na podstawie równań 5) pierwszego ustępu mamy na wielkość składowej elektrycznego przesunięcia wyrażenie :

$$f = - \frac{K}{4\pi} \left(\frac{d\psi}{dx} - X \right),$$

gdzie X ma to samo znaczenie, co w ustępie poprzednim. Gdy więc przyjmujemy, że siły elektromotoryczne pochodzą wyłącznie z różnicy elektrostatycznego potencjału, jakoteż z indukcji magnesów i prądów, znajdujących się w polu, to :

$$\frac{d\psi}{dx} - X = - P,$$

a wtedy :

$$\left. \begin{aligned} f &= \frac{K}{4\pi} P \\ g &= \frac{K}{4\pi} Q \\ h &= \frac{K}{4\pi} R \end{aligned} \right\} \text{VII).}$$

A że pochodne f , g , h względem czasu są składowymi prędkościami, przeto różniczkując ostatnie równanie względem czasu otrzymamy na składowe prędkości elektrycznego przesunięcia wzory :

$$\left. \begin{aligned} u &= \frac{K}{4\pi} \frac{dP}{dt} \\ v &= \frac{K}{4\pi} \frac{dQ}{dt} \\ w &= \frac{K}{4\pi} \frac{dR}{dt} \end{aligned} \right\} \text{VIII).}$$

4. Równania prądów w środowisku niezupełnie dielektrycznym.

Równania VI). odnoszą się do środowisk dobrze przewodzących n. p. do metali, równania VIII). do zupełnych izolatorów. — Gdy ciała są niezupełnie izolowane, to Maxwell przyjmuje dla nich równania :

$$\left. \begin{aligned} u &= CP + \frac{K}{4\pi} \frac{dP}{dt} \\ v &= CQ + \frac{K}{4\pi} \frac{dQ}{dt} \\ w &= CR + \frac{K}{4\pi} \frac{dR}{dt} \end{aligned} \right\} \text{IX).}$$

według których u , v , w składają się z sumy składowych prądu przewodnictwa i przesunięcia¹⁾.

Hipoteza Maxwella napotyka jednak zdaniem Poincaré'go na trudności.

Ponieważ uważane środowisko posiada własności pośrednie między przewodnikami i dielektrykami, to zdaniem Poincaré'go siła elektromotoryczna, wywołująca prąd, musi pokonać dwojaki opór: jeden — analogiczny do oporu metali ($1/C$, bo C jest zdolnością przewodzenia), drugi — opór dielektryków. Stądby wypływało, że wbrew powyższym równaniom Maxwella natężenie prądu, a stąd i wielkości u , v , w powinny być mniejsze, niż w przewodniku lub w zupełnym dielektryku. Zdaniem Poincaré'go racjonalniejszą jest hipoteza, którą postawił Potier. Przyjmuje on mianowicie, że siła elektromotoryczna w jakimś punkcie uważanego środowiska równa się sumie tej siły, jaką wywołuje prąd przewodnictwa, i tej, jaką wywołuje przesunięcie. Według Potiera otrzymamy przeto na wyrażenie składowych siły elektromotorycznej w półizolatorach równania:

$$\left. \begin{aligned} P &= \frac{u}{C} + \frac{4\pi}{K} f \\ Q &= \frac{v}{C} + \frac{4\pi}{K} g \\ R &= \frac{w}{C} + \frac{4\pi}{K} h \end{aligned} \right\} \text{X).}$$

Równania IX) i X) redukują się do równań prądów przewodnictwa, gdy $K=0$, względnie $K=\infty$. Przewodnik posiada zatem podług Maxwella zdolność indukcyjną równą zeru, podług Potiera nieskończenie wielką.

Przedstawiliśmy więc pokrótce prawa zjawisk elektrycznych i magnetycznych, tak jak one wypływają z założeń Maxwella, a wyprowadziliśmy takie tylko prawa, które będą niezbędnie potrzebne do zrozumienia magnetycznej teorii światła. — Obecnie przystępujemy do właściwego tematu t. j. do elektromagnetycznej teorii światła.

¹⁾ Maxwell: loc. cit. tom II. str. 306.

²⁾ Poincaré loc. cit. tom I.

CZĘŚĆ DRUGA.

Elektromagnetyczna teoria światła

Najważniejszym wynikiem teorii Maxwella jest zgodność, jaka zachodzi między własnościami eteru świetlnego, który według teorii undulacyjnej przenosi światło, z własnościami płynu indukcyjnego, który według Maxwella jest przyczyną działań elektromagnetycznych. Zgodność ta stwierdzona teoretycznie i doświadczalnie, zdaje się przemawiać za słusnością tego przypuszczenia, że jest jeden tylko płyn, przenoszący energię. Ponieważ eter i płyn Maxwella posiadają te same własności, przeto światło da się uważać za zjawisko elektromagnetyczne, a ruch drgający eteru, wywołujący na naszej siatkówce wrażenie światła, musi pochodzić z *okresowych* nader szybkich zaburzeń pola magnetycznego, lub krócej mówiąc *drgań* elektromagnetycznych. Jeżeli tak jest, to będzie można z ogólnych równań tego pola wyprowadzić wyjaśnienie zjawisk światła. Ten sposób wyjaśnienia nosi nazwę *elektromagnetycznej teorii światła*; jest rzeczą oczywistą, że ta teoria musi prowadzić do związku między stałymi optycznymi i elektrycznymi. Związki te, jakoteż inne prawa tej zależności wzajemnej dwu na pozór różnych działów fizyki (optyki i elektryczności) przedstawimy poniżej. Zajmiemy się mianowicie najpierw prawami elektromagnetycznej teorii światła dla dielektryków bezpostaciowych (isotropowych), następnie dla półizolatorów, dielektryków postaciowych (anisotropowych), a wreszcie dla dobrych przewodników.

Równania na rozchodzenie się drgań magnetycznych w dielektrykach bezpostaciowych.

Do takich ciał bezpostaciowych, będących dielektrykami, należą wszystkie ciała przezroczyste (jeżeli nie zwracamy uwagi na elektrolityczne roztwory). Takimi to ciałami zajmiemy się obecnie.

1. Gdy przyjmiemy, że materyalne drobiny środowiska, które przewodzi magnetyczne zaburzenia, są w spoczynku, czyli że ich prędkości:

$\left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}\right)$ są zerem, to ogólne równania V. przejdą na:

$$\left. \begin{aligned} P &= -\frac{\delta F}{\delta t} - \frac{\delta \psi}{\delta x} \\ Q &= -\frac{\delta G}{\delta t} - \frac{\delta \psi}{\delta y} \\ R &= -\frac{\delta H}{\delta t} - \frac{\delta \psi}{\delta z} \end{aligned} \right\}$$

Elektrostatyczny potencjał ψ pochodzi od mas elektrycznych, nie zmieniających ani swej wartości, ani położenia, przeto tak ψ , jak i jego pochodne nie zależą od czasu, a przeto:

$$\left. \begin{aligned} \frac{\delta P}{\delta t} &= -\frac{\delta^2 F}{\delta t^2} \\ \frac{\delta Q}{\delta t} &= -\frac{\delta^2 G}{\delta t^2} \\ \frac{\delta R}{\delta t} &= -\frac{\delta^2 H}{\delta t^2} \end{aligned} \right\} 1).$$

Ponieważ magnetyczne zaburzenia odbywają się w dielektryku, przeto składowe prędkości u , v , w elektryczności są związane ze składowymi siły elektromotorycznej równaniami VIII). Podstawiając przeto 1). w VIII), otrzymamy:

$$\left. \begin{aligned} 4\pi u &= -K \frac{\delta^2 F}{\delta t^2} \\ 4\pi v &= -K \frac{\delta^2 G}{\delta t^2} \\ 4\pi w &= -K \frac{\delta^2 H}{\delta t^2} \end{aligned} \right\} 2).$$

Łącząc dalej równania I) i III). ze sobą, otrzymamy wyrażenie na $\mu\alpha$, $\mu\beta$, $\mu\gamma$, a biorąc pochodne tych wyrażeń względem x , y , z , (μ const.) i podstawiając otrzymane wartości w II), otrzymamy:

$$\begin{aligned} 4\pi\mu u &= \frac{\delta I}{\delta x} - \Delta F \\ 4\pi\mu v &= \frac{\delta I}{\delta y} - \Delta G \\ 4\pi\mu w &= \frac{\delta I}{\delta z} - \Delta H \end{aligned}$$

gdzie:

$$I = \frac{\delta F}{\delta x} + \frac{\delta G}{\delta y} + \frac{\delta H}{\delta z}$$

a Δ oznacza znany symbol Langrange'a dla drugich pochodnych.

Eliminując z ostatnich równań u, v, w przy pomocy równań 2) otrzymamy równania:

$$\left. \begin{aligned} K\mu \frac{d^2 F}{dt^2} &= \Delta F - \frac{dI}{dx} \\ K\mu \frac{d^2 G}{dt^2} &= \Delta G - \frac{dI}{dy} \\ K\mu \frac{d^2 H}{dt^2} &= \Delta H - \frac{dI}{dz} \end{aligned} \right\} 3).$$

W tej formie są te równania podobne do równań ruchu drobiny w środowisku sprężystym ¹⁾, a więc i do równań ruchu eteru; tu leży zatem pierwszy dowód na zgodność elektromagnetycznych zaburzeń z drganiami eteru.

2. *Fale płaskie.* Przyjmijmy, że zjawiska elektromagnetyczne, występujące w dielektryku, zależą tylko od czasu i od współrzędnej z uważanego punktu. W tym wypadku wszystkie punkty całej płaszczyzny równoległej do pł. (xy) w jednym i tym samym czasie znajdują się w tej samej fazie, czyli magnetyczne zaburzenia (drgania) tworzą *fale płaskie*. Wtedy składowe elektromagnetycznego momentu nie zależą od x i y , więc:

$\frac{dF}{dx} = \frac{dG}{dy} = 0$; wtedy z równania $I=0$ wypadnie i $\frac{dH}{dz} = 0$, a równania 3) zredukują się do:

$$\left. \begin{aligned} K\mu \frac{d^2 F}{dt^2} &= \frac{d^2 F}{dz^2} \\ K\mu \frac{d^2 G}{dt^2} &= \frac{d^2 G}{dz^2} \\ K\mu \frac{d^2 H}{dt^2} &= 0 \end{aligned} \right\} 4).$$

Całkując ten układ równań otrzymamy:

$$F = F_1 \left(z - \frac{1}{\sqrt{K\mu}} t \right) + F_2 \left(z + \frac{1}{\sqrt{K\mu}} t \right)$$

$$G = F_3 \left(z - \frac{1}{\sqrt{K\mu}} t \right) + F_4 \left(z + \frac{1}{\sqrt{K\mu}} t \right)$$

$$H = B_1(z) + B_2(z) t.$$

gdzie $F_1, F_2, F_3, F_4, B_1, B_2$ są zupełnie dowolne funkcye. Jeżeli tak jest ²⁾, to H albo od czasu wcale nie zależy, albo

¹⁾ Patrz n. p. Thomson i Tait: Theor. Physik tom I. 2. str. 222; także Lang loc. cit. str. 92.

²⁾ Maxwell loc. cit. II. 546.

zmienia się proporcjonalnie z czasem, nie ma więc żadnego wpływu na rozchodzenie się fal, gdyż my bierzemy pod uwagę tylko okresowe zaburzenia (drgania)

Równania III). dadzą wtedy dla fal płaskich

$$a = -\frac{\partial G}{\partial z}, \quad b = -\frac{\partial F}{\partial z}, \quad c = 0,$$

co dowodzi, że kierunek indukcji magnetycznej przypada na powierzchnię fali. To samo tyczy się i prędkości elektryczności, bo wtedy $w=0$, i siły elektromotorycznej, bo wtedy $R=0$.

Możemy więc, jak w teorii undulacji (przy drganiach eteru) powiedzieć, że *elektromagnetyczne drgania są poprzecznnej natury*.

Przyjmijmy, że ¹⁾ $G=0$, wtedy i $v=0$, czyli elektryczność ma kierunek równoległy do osi xx ; atoli wtedy składowa indukcji magnetycznej $a=0$; zostaje tylko składowa b o kierunku równoległym do osi yy ; płaszczyzna drgań elektrycznych jest wtedy prostopadłą do płaszczyzny indukcji magnetycznej. *Taka fala odpowiada w zupełności promieniowi światła, spolaryzowanemu prostolinijnie*. Na razie jednak nie rozstrzygamy, która z tych płaszczyzn odpowiada płaszczyźnie polaryzacji.

Gdy weźmiemy $F=0$, to dojdziemy w ten sam sposób do fali, której kierunek prędkości elektryczności (prądu) jest równoległy do osi yy .

Ogólny wypadek, gdzie i $F \neq 0$ i $G \neq 0$, możemy uważać za złożony z powyższych dwóch wypadków, czyli możemy zawsze falę płaską rozłożyć na dwa do siebie prostopadłe drgania spolaryzowane, jak to ma miejsce i w zwykłej teorii undulacyjnej.

3. *Prędkość rozchodzenia się fali płaskiej poprzecznej*.
Gdy położymy :

$$V = \frac{1}{\sqrt{K\mu}}$$

to równania 4) dadzą :

$$\frac{\partial^2 F}{\partial t^2} = V^2 \frac{\partial^2 F}{\partial z^2}$$

$$\frac{\partial^2 G}{\partial t^2} = V^2 \frac{\partial^2 G}{\partial z^2}$$

Jak wiadomo, równania takie przedstawiają w zwykłej teorii sprężystości składowe przesunięcia drobiny w środowisku sprężystym w wypadku, gdy ruch odbywa się poprzecznymi falami płaskimi, przyczem V jest pręd-

¹⁾ Patrz n. p. Tumlirz loc. cit. str. 74.

kością. Możemy przeto i tu powiedzieć, że *elektromagnetyczne drgania rozchodzą się w dielektryku z prędkości:*

$$V = \frac{1}{\sqrt{K\mu}}$$

4. *Wielkość tej prędkości w próżni.* Ponieważ magnetyczna zdolność indukcyjna μ w układzie jednostek elektromagnetycznych dla próżni wynosi 1, przeto prędkość rozchodzenia się fal płaskich w próżni wynosi $\frac{1}{\sqrt{K}}$ gdzie K należy mierzyć w układzie jednostek elektromagnetycznych.

Wyznamy tę wielkość sposobem podanym przez Poincaré'go¹.

Jak wiemy, składowa elektrycznego przesunięcia w kierunku osi xx jest:

$$f = -\frac{K}{4\pi} \frac{d\psi}{dx}$$

K nie ma w układzie elektrostatycznym żadnego wymiaru, przeto wymiar przesunięcia równy będzie ilorazowi wymiarów potencjału i długości, lub ilości elektryczności i kwadratu długości. Stąd wynika, że przy przejściu z układu elektrostatycznego jednostek do układu elektromagnetycznego — ponieważ jednostka długości pozostaje w obu układach tasama — liczby mierzące przesunięcie w obu układach stoją w tym samym stosunku, co liczby wyrażające tę samą ilość elektryczności. Gdy więc oznaczymy przez v stosunki jednostki elektrostatycznej ilości elektryczności do elektromagnetycznej jednostki elektryczności, to wymiary:

$$\left[f \right]_{em} = \frac{1}{v} \left[f \right]_{es},$$

gdzie nawiasy ze znaczkami u dołu oznaczają wymiar w odpowiednim układzie.

Z drugiej zaś strony, jak z elementarnego kursu o elektryczności wiadomo, jednostki siły elektromotorycznej w obu układach mają się do siebie odwrotnie jak wymiary ilości elektryczności. Siła elektromotoryczna jest $\frac{d\psi}{dx}$, a więc

$$\left[\frac{d\psi}{dx} \right]_{em} = v \left[\frac{d\psi}{dx} \right]_{es},$$

gdzie nawiasy i znaczki mają znaczenie powyżej wskazane.

¹) Poincaré loc. cit. tom I.

Stąd wypływa, że ilorazy:

$$\left[\begin{array}{c} f \\ \frac{d\psi}{dx} \end{array} \right]_{em} = \frac{1}{v^2} \left[\begin{array}{c} f \\ \frac{d\psi}{dx} \end{array} \right]_{es},$$

a że:

$$\left[\begin{array}{c} f \\ \frac{d\psi}{dx} \end{array} \right] = [K], \text{ gdyż } [4\pi] = 0,$$

przeto:

$$[K]_{em} = \frac{1}{v^2} [K]_{es}.$$

Ponieważ dla próżni w układzie elektrostatycznym $K=1$, przeto:

$K = \frac{1}{v^2}$ w układzie elektromagnetycznym.

A więc na prędkość rozchodzenia się drgań (zaburzeń) elektromagnetycznych w próżni otrzymujemy:

$$V = \frac{1}{\sqrt{K}} = \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{v^2}}} = v.$$

A że światło jest podług teorii Maxwella tylko zaburzeniem elektromagnetycznej natury, przeto *prędkość rozchodzenia się światła musi być liczebnie równa stosunkowi elektrostatycznej jednostki ilości elektryczności do elektromagnetycznej jednostki ilości elektryczności.*

Zobaczymy, o ile doświadczenie potwierdza powyższy wynik magnetycznej teorii światła.

Prędkość światła mierzyli Fizeau, Bradley, Foucault, a w nowszych czasach Cornu. Wyniki ich pomiarów są następujące ¹⁾:

Fizeau	3·14 10 ¹⁰ cm/sec.
Pomiary astronomiczne	} 3·08·10 ¹⁰ „
Bradleya i innych	
Foucault	2·9836·10 ¹⁰ „
Cornu	3·004·10 ¹⁰ „ ²⁾

Stosunek jednostek elektrycznych zupełnie niezależnie od poprzednich pomiarów oznaczali Weber, Maxwell, Thomson, a w nowszych czasach Klemencic, Himstedt i E. B. Rosa. Wyniki ich pomiarów są następujące:

¹⁾ Patrz n. p. Tumlriz loc. cit. str. 65.

²⁾ „ „ Poincaré loc. cit. tom I.

Weber	3.1074.10 ¹⁰ ¹⁾
Maxwell	2.88 10 ¹⁰ ²⁾
Thomson	2.82 10 ¹⁰ ¹⁾
E. B. Rosa	3.0140 10 ¹⁰ ³⁾

Najnowsze wyniki, jakie otrzymał Rosa, zgadzają się prawie zupełnie z pomiarami Cornu'go. Różnice, zachodzące w ogóle między liczbami, przypisać należy temu, że ani jedna ani druga wielkość nie jest dotychczas dokładnie wyznaczoną; w każdym jednak razie obie te wielkości są wielkościami tegosamego rzędu. Mamy tu przeto dalsze potwierdzenie elektromagnetycznej natury światła. Stwierdził to wreszcie Hertz, wywołując w powietrzu fale elektromagnetyczne o prędkości około 3.20.10¹⁰ cm./sec.

5. *Związek między współczynnikiem załamania dielektryka a stałą dielektryczną.*

Weźmy teraz pod uwagę jakiś dielektryk, to prędkość rozchodzenia się w nim drgań elektromagnetycznych wynosi:

$$V_1 = \frac{1}{\sqrt{K\mu}}, \text{ gdzie } K \text{ jest stałą dielektryczną.}$$

Dla ciał przezroczystych μ bardzo mało się różni od 1, więc prędkość V_1 w układzie elektromagnetycznym dla uważanego dielektryka na mocy poprzedniego będzie wynosić:

$$V_1 = \frac{1}{\sqrt{K}} = \frac{v}{\sqrt{K}}$$

gdzie v ma znaczenie powyżej określone. Prędkość dla próżni w układzie elektromagnetycznym wynosi:

$$V = v,$$

więc stosunek

$$\frac{V}{V_1} = \sqrt{K}$$

Atoli teoria undulacyi powiada, że stosunek prędkości $\frac{V}{V_1}$ jest bezwzględny współczynnikiem załamania (n) uważanego środowiska, więc:

$$n = \sqrt{K}, \quad K = n^2.$$

Teoria elektromagnetyczna światła wymaga zatem, aby *bezwzględny współczynnik załamania był równy pierwiastkowi kwadratowemu stałej dielektrycznej.*

¹⁾ Tumlirz loc. cit. str. 65.

²⁾ Maxwell loc. cit. II. str. 543.

³⁾ Poincaré loc. cit. tom I.

Przytem robi jednak Maxwell następującą uwagę ¹⁾. Jak wiadomo współczynnik załamania zmienia się z długością fali; ostatnie równanie może przeto wtedy tylko się spełnić, gdy K i n odnoszą się do zjawisk tego samego okresu. Dlatego musimy wybierać taki współczynnik załamania, który odpowiada falam o bardzo długim okresie, bo te tylko można porównywać ze stosunkowo powolnymi zjawiskami, służącemi do wyznaczenia stałej dielektrycznej.

Zobaczymy teraz, o ile doświadczenie zgadza się z teoretycznym rezultatem Maxwella.

W czasie, kiedy Maxwell wystąpił ze swą teorią, znano tylko stałą dielektryczną dla parafiny; stałą tę obliczyli Gibson i Barclay ²⁾. Wynosi ona 1.975, a więc $\sqrt{K} = 1.405$; zaś współczynnik załamania dla parafiny (dla fal o bardzo długim okresie) wynosi według pomiarów Gladstone'a 1.422; rezultat odpowiadał przeto w przybliżeniu prawu Maxwella.

Później dokonano całego szeregu pomiarów stałej dielektrycznej dla różnych ciał, a mianowicie dla ciał stałych prócz Gibsona i Barclaya wyznaczali stałą K Boltzmann, Wüllner, Gordon i Hopkinson, dla cieczy Siłow i Hopkinson, wreszcie dla gazów Boltzmann, Ayrton i Perry. Z niezwykłą dokładnością prowadzone pomiary Boltzmann (1874—75) wykazały ³⁾ uderzającą zgodność między \sqrt{K} i n dla gazów. Oto daty otrzymane przez Boltzmann:

	\sqrt{K}	n
powietrze :	1.000295	1.000294
CO ₂ :	1.000473	1.000449
H ₂ :	1.000132	1.006138
CO :	1.000345	1.000340
CH ₄ :	1.000472	1.000443

Również dla wielu cieczy daty na \sqrt{K} i n dość dobrze się zgadzały, jak tego dowiodły prace Siłowa i Hopkinsona.

Wiele jednak ciał stałych i cieczy (szczególnie woda i olej rycinusowy) pozornie wyłamywały się z pod powyższego prawa. Atoli najnowsze bardzo dokładne pomiary Aronsa, Rubensa, Cohna, Heerwagena i innych dowiodły, że i te ciała dadzą się podciągnąć pod prawo Maxwella.

Oto krótkie zestawienie dat, donoszących się do niektórych ciał stałych i cieczy ⁴⁾:

¹⁾ Maxwell loc. cit. II. 544.

²⁾ Maxwell loc. cit. II. 544.

³⁾ Tumlriz loc. cit. 67 et sqts.

⁴⁾ Por. n. p. Petryk: Krytyczny przegląd prac dokonanych nad falami elektrycznymi. Kosmos t. XX. 1895.

Dielektryk	Pomiary robili	K	n	n^2
Szkło	Winkelmann	6·5—7·4	—	—
	Elsas	6·4—7·5	—	—
	Lecher	6·5—7·31	—	—
	Doule	6·88—7·76	—	—
	Arons i Rubens	—	2·33—2·49	5·42—6·20
Parafina	Winkelmann	2·2	—	—
	Doule	2·31	—	—
	Arons i Rubens	1·96	1·43	2·05
	} stała i } krzepnąca Rubens } ciekła	2·04	1·47	2·16
		2·07	1·48	2·19
Nafta	Winkelmann	2·1	—	—
	Lecher	2·42	—	—
	Arons i Rubens	2·07	1·4	1·96
	Waitz	—	1·3—1·45	1·69—2·10
Xylol	Arons i Rubens	2·34	1·5	2·25
Oliwa	Arons i Rubens	3·06	1·77	3·13
Olej rycyn.	Arons i Rubens	4·66	2·05	4·20
Alkohol	Ellinger	—	4·9	24·01
	Doule	24·29	—	—
Woda	Cohn	73·5	8·57	73·44
	Cohn i Arons	76	8·72	76·03
	Heerwagen	79·56	—	—

Nie wolno dziś już przesądzać znaczenia prawa Maxwella; atoli na mocy doświadczeń musimy przyjąć, że jeżeli \sqrt{K} nie równa się dokładnie współczynnikowi załamania, to jednak stanowi najważniejszą jego część składową ¹⁾.

6. *Kierunek elektrycznego przesunięcia w środowisku jednorodnem (dielektryku).*

Zauważmy płaską falę elektromagnetyczną równoległą do pł. xy i wybierzmy na kierunek elektromagnetycznego

¹⁾ Maxwell loc. cit. II. 544.

momentu linię równoległą do osi x . Wtedy $G=H=0$. Wyrażenie na F zależy tylko od natury zaburzenia; możemy przeto w ogólnych całkach funkcje F_1 i F_2 tak obrać, że:

$$F = A \cos \frac{2\pi}{\lambda} (z - Vt).$$

Na mocy równań III. otrzymamy wtedy dla składowych indukcji magnetycznej:

$$a = 0, \quad c = 0$$

$$b = -A \frac{2\pi}{\lambda} \sin \frac{2\pi}{\lambda} (z - Vt).$$

Magnetyczna indukcja ma przeto kierunek osi y , a więc jest prostopadłą do kierunku elektromagnetycznego momentu. To samo odnosi się do siły magnetycznej, gdyż jej składowe różnią się jak wiemy od składowych indukcji tylko czynnikiem μ .

Znając składowe indukcji można przy pomocy równań II. obliczyć składowe prędkości przesunięcia; dostaniemy mianowicie w sposób nader prosty:

$$4\pi u = \frac{A}{\mu} \left(\frac{2\pi}{\lambda} \right)^2 \cos \frac{2\pi}{\lambda} (z - Vt)$$

$$4\pi v = 0, \quad 4\pi w = 0.$$

Widzimy zatem, że prędkość przesunięcia, podobnie jak i moment elektromagnetyczny, ma kierunek równoległy do osi x . Oczywiście odnosi się to i do kierunku samego przesunięcia, a według równań VII. i do kierunku siły elektromotorycznej, wywołującej to przesunięcie. A więc w każdym punkcie fali płaskiej elektryczne przesunięcie, siła elektromotoryczna i moment elektromagnetyczny mają ten sam kierunek; siła elektromagnetyczna i indukcja mają kierunek do powyższego prostopadły; wszystko leży jednak w płaszczyźnie fali.

W zwykłej teorii undulacji energia kinetyczna posiada, jak to jest wprost widoczne, wartość:

$$\frac{1}{2} \iiint \rho \left[\left(\frac{d\xi}{dt} \right)^2 + \left(\frac{d\eta}{dt} \right)^2 + \left(\frac{d\xi}{dt} \right)^2 \right] dx dy dz,$$

gdzie ρ jest gęstością eteru, a ξ , η , ξ współrzędne drobiny eteru — a więc pochodne dają prędkość. Według Maxwella energia kinetyczna równa się elektrodynamicznemu potencjałowi systemu prądów, znajdującego się w środowisku; gdy to środowisko przyjmiemy za magnetyczne, otrzymamy na mocy wzorów poprzednich na tę energię wyrażenie:

$$\frac{1}{8\pi} \iiint (\alpha a + \beta b + \gamma c) dx dy dz,$$

lub wyrażając składowe indukcji przez składowe siły elektromagnetycznej:

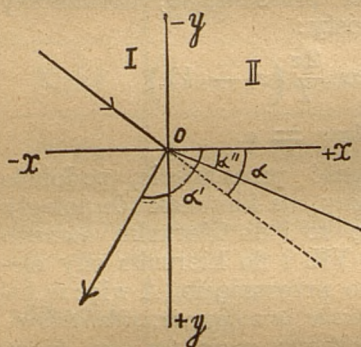
$$\frac{1}{8\pi} \mu \iiint (\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2) dx dy dz.$$

Aby umożliwić zgodność teorii undulacji z teorią Maxwella, musimy przyjąć, że w obu teoriach wyrażenia na energię są te same; musimy przeto położyć:

$$\varrho = \frac{\mu}{4\pi} \frac{d\xi}{dt} = \alpha, \quad \frac{d\eta}{dt} = \beta, \quad \frac{d\xi}{dt} = \gamma;$$

a więc składowe indukcji mają ten sam kierunek, co drganie cząstki eteru.

7. *Odbicie i załamanie drgań elektromagnetycznych na granicy dwóch jednorodnych dielektryków*¹⁾. Aby wykazać zgodność teorii elektromagnetycznej światła z teorią undulacji, zajmiemy się szczegółowo zachowaniem się drgań elektrycznych na granicy dwóch środowisk.



(Fig. II).

V' ($V' = \frac{1}{V K' \mu}$), kąt padania α , odbicia α' , załamania α'' , stałe dielektryczne w obu środowiskach K i K' to łatwo można udowodnić, że:²⁾

$$\alpha' = \pi - \alpha, \quad \frac{\sin \alpha}{\sin \alpha''} = \frac{V}{V'}, \quad 1).$$

Rozróżnimy tu dwa wypadki:

1). Elektryczne drgania odbywają się prostopadłe do płaszczyzny padania, a więc równoległe do osi z .

2). Elektryczne drgania odbywają się w płaszczyźnie padania, a więc prostopadłe do osi z .

¹⁾ Por. n. p. Tumlriz loc. cit. str. 87.

²⁾ Tumlriz loc. cit. str. 60 i 88.

Oznaczmy nasze funkcyę dla fali wpadającej, odbitej i załamanej przez :

$$\begin{array}{ccc|ccc} u & v & w & F & G & H \\ u' & v' & w' & F' & G' & H' \\ u'' & v'' & w'' & F'' & G'' & H'' \end{array}$$

Przyjmijmy nadto, że faza wszystkich trzech fal na płaszczyźnie rozgraniczającej jest ta sama.

I. wypadek. Niech fala wpadająca będzie określona równaniami:

$$\left. \begin{array}{l} F = 0, \quad G = 0 \\ H = \Phi \left(\frac{x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) \end{array} \right\} 2.$$

Przyjmijmy następnie, że tak w fali odbitej, jak i załamanej drgania są równoległe do osi z ; wtedy:

$$u' = v' = u'' = v'' = 0,$$

a zatem i $F' = G' = F'' = G'' = 0$;

zaś H' i H'' niech mają kształt:

$$\left. \begin{array}{l} H' = a \Phi \left(\frac{-x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) \\ H'' = a' \Phi \left(\frac{x \cos \alpha'' + y \sin \alpha''}{V} - t \right) \end{array} \right\} 3)$$

gdzie a i a' są współczynniki na razie nie wyznaczone.

Φ jest funkcyą zupełnie dowolną według dawniejszych rozważań, zaś argumenty tej funkcyi w równaniach 2) i 3) są tylko przekształceniem argumentu $(z - Vt)$

Gdy w dowolnym punkcie płaszczyzny rozgraniczającej wyprowadzimy pion i po obu stronach tej płaszczyzny obierzemy dwa nieskończenie bliskie punkty, to ponieważ H i jej pochodne są funkcyę ciągłe, gdyż H — jak wiemy — ma zupełnie własności potencyału, a więc przy przejściu z jednego punktu do sąsiedniego nieskończenie mało się zmieni, przeto:

$$\left. \begin{array}{l} H + H' = H'' \\ \frac{\partial H}{\partial x} + \frac{\partial H'}{\partial x} = \frac{\partial H''}{\partial x} \\ \frac{\partial H}{\partial y} + \frac{\partial H'}{\partial y} = \frac{\partial H''}{\partial y} \end{array} \right\} \text{w punkcie } x = 0.$$

Podstawiając tu wartości 1) 2) 3), otrzymamy po wykonaniu działań:

$$\left. \begin{array}{l} a = - \frac{\sin (\alpha - \alpha'')}{\sin (\alpha + \alpha'')} \\ a' = \frac{2 \cos \alpha \sin \alpha''}{\sin (\alpha + \alpha'')} \end{array} \right\} 4).$$

II. wypadek. Niech fala wpadająca będzie określona równaniami:

$$\left. \begin{aligned} F &= \sin \alpha \Phi \left(\frac{x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) \\ G &= -\cos \alpha \Phi \left(\frac{x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) \\ H &= 0. \end{aligned} \right\} 5).$$

Przyjmijmy, że tak dla fali odbitej, jak i załamanej, drgania elektryczne odbywają się w płaszczyźnie padania; wtedy otrzymamy:

$$w' = w'' = 0, \quad H' = H'' = 0.$$

Funkcye F' , G' , F'' , G'' niech mają kształt:

$$\left. \begin{aligned} F' &= a \sin \alpha \Phi \left(\frac{-x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) \\ G' &= a \cos \alpha \Phi \left(\frac{-x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) \\ F'' &= a' \sin \alpha'' \Phi \left(\frac{x \cos \alpha'' + y \sin \alpha''}{V'} - t \right) \\ G'' &= -a' \cos \alpha'' \Phi \left(\frac{x \cos \alpha'' + y \sin \alpha''}{V'} - t \right) \end{aligned} \right\} 5').$$

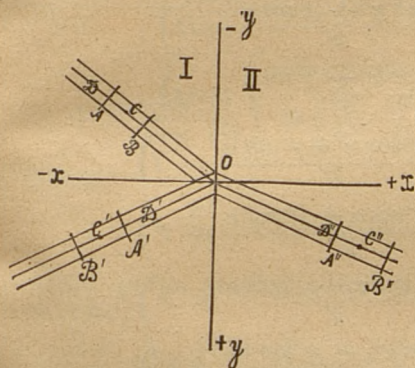
Przy przejściu przez płaszczyznę rozgraniczającą zmieniają się funkcye F , G i ich pochodne w sposób ciągły. Otrzymamy przeto równania:

$$\left. \begin{aligned} F + F' &= F'' \\ \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F'}{\partial x} &= \frac{\partial F''}{\partial x} \\ \frac{\partial F}{\partial y} + \frac{\partial F'}{\partial y} &= \frac{\partial F''}{\partial y} \\ G + G' &= G'' \\ \frac{\partial G}{\partial x} + \frac{\partial G'}{\partial x} &= \frac{\partial G''}{\partial x} \\ \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{\partial G'}{\partial y} &= \frac{\partial G''}{\partial y} \end{aligned} \right\} \text{w punkcie } x=0.$$

Podstawiając w te równania związki 5) i 5') otrzymamy po całym szeregu przekształceń następujące związki:

$$\left. \begin{aligned} a &= \frac{\operatorname{tg}(\alpha - \alpha'')}{\operatorname{tg}(\alpha + \alpha'')} \\ a'' &= \frac{2 \sin \alpha'' \cos \alpha}{\sin(\alpha + \alpha'') \cos(\alpha - \alpha'')} \end{aligned} \right\} 6).$$

IV. Znajdźmy teraz *stosunek natężeń* promienia padającego, odbitego i załamane go. W tym celu pomyślmy sobie zbudowany w kierunku fali padającej walec o przekroju ω



(Fig. III).

i zauważmy w nim ruch między dwoma prostopadłymi płaszczyznami A i B . W płaszczyźnie rozgraniczającej dzieli się ten ruch na odbity i załamany, z których pierwszy przechodzi w walec o przekroju ω między płaszczyznami A' i B' . Niech t przedstawia czas, w którym odbywa się ruch między pł. A i B , t' czas, w którym odbywa się ruch między pł. A' i B' , A'' i B'' . Oczywiście:

$$\frac{\omega}{\cos \alpha} = \frac{\omega'}{\cos \alpha''};$$

niech $AB = A'B' = A$, to:

$$A'' B'' = A \frac{\sin \alpha''}{\sin \alpha}$$

Energia kinetyczna ruchu wpadającego dzieli się na energię kinetyczną ruchu odbitego i załamane go. Tak pierwsza, jak i druga, składa się z energii elektrostatycznej i elektrodynamicznej. Elektrostatyczna jest o , gdy przyjmiemy potencjał wszędzie równy zeru; zostaje więc tylko energia elektrodynamiczna. A zatem otrzymamy:

$$\begin{aligned} & \iiint (Fu + Gv + Hw) dx dy dz = \\ & = \iiint (F' u' + G' v' + H' w') dx' dy' dz' + \\ & + \iiint (F'' u'' + G'' v'' + H'' w'') dx'' dy'' dz'' \end{aligned}$$

gdzie całki odnoszą się do przestrzeni między A i B , A' i B' , A'' i B'' .

Przyjmijmy, że drgania są *liniowo spolaryzowane* i że dostawy kierunkowe drgań padających, odbitych i załamanych są kolejno:

$$\begin{aligned} & \lambda \mu v \\ & \lambda, \mu' v' \\ & \lambda'' \mu'' v'' \end{aligned}$$

i nadajmy funkcyom F, G, H kształt :

$$\begin{aligned}
 F &= \lambda \Phi \left(\frac{x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right), \\
 G &= \mu \Phi \left(\frac{x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) \\
 H &= \nu \Phi \left(\frac{x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right); \\
 F' &= b\lambda' \Phi \left(\frac{-x' \cos \alpha + y' \sin \alpha}{V} - t' \right) \\
 G' &= b\mu' \Phi \left(\frac{-x' \cos \alpha + y' \sin \alpha}{V} - t' \right) \\
 H' &= b\nu' \Phi \left(\frac{-x' \cos \alpha + y' \sin \alpha}{V} - t' \right) \\
 F'' &= b'\lambda'' \Phi \left(\frac{x'' \cos \alpha'' + y'' \sin \alpha''}{V'} - t'' \right) \\
 G'' &= b'\mu'' \Phi \left(\frac{x'' \cos \alpha'' + y'' \sin \alpha''}{V'} - t'' \right) \\
 H'' &= b'\nu'' \Phi \left(\frac{x'' \cos \alpha'' + y'' \sin \alpha''}{V'} - t'' \right)
 \end{aligned}$$

gdzie b i b' są stałe; w obu powyżej rozważanych wypadkach dają one wprost a i a' . Otrzymany teraz na energie kinetyczną po dokonaniu odpowiednich przekształceń ¹⁾:

$$\begin{aligned}
 &\frac{1}{V^2} \iiint \Phi \left(\frac{x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) \Phi'' \left(\frac{x \cos \alpha + y \sin \alpha}{V} - t \right) dx dy dz = \\
 &= \frac{b^2}{V^2} \iiint \Phi \left(\frac{-x' \cos \alpha + y' \sin \alpha}{V} - t' \right) \Phi'' \left(\frac{-x' \cos \alpha + y' \sin \alpha}{V} - t' \right) dx' dy' dz' \\
 &+ \frac{b'^2}{V'^2} \iiint \Phi \left(\frac{x'' \cos \alpha'' + y'' \sin \alpha''}{V'} - t'' \right) \Phi'' \left(\frac{x'' \cos \alpha'' + y'' \sin \alpha''}{V'} - t'' \right) dx'' dy'' dz''
 \end{aligned}$$

Ruch znajdujący się w czasie t w punkcie $C(xy)$ dojdzie w czasie t' do $C'(x'y')$ i $C''(x''y'')$.

$$\begin{aligned}
 \text{Położmy : } DC &= E, \quad D'C' = E', \quad D''E'' = E'', \\
 DO &= \Delta, \quad OD' = \Delta', \quad OD'' = \Delta'',
 \end{aligned}$$

wtedy :

$$\begin{aligned}
 x \cos \alpha + y \sin \alpha &= -\Delta + E. \\
 -x' \cos \alpha + y' \sin \alpha &= \Delta' + E'. \\
 x'' \cos \alpha'' + y'' \sin \alpha'' &= \Delta'' + E''. \\
 t' &= t + \frac{\Delta + \Delta'}{V} = t + \frac{\Delta}{V} + \frac{\Delta''}{V''}
 \end{aligned}$$

¹⁾ Por. Tumlirz loc. cit. str. 39 i 95.

Zastąpmy elementy $dx dy dz$, $dx' dy' dz'$, $dx'' dy'' dz''$ przez ωdE , $\omega dE'$, $\omega' dE''$, to otrzymamy następujące wyrażenie na energię:

$$\int_0^V \Phi\left(\frac{E-\Delta}{V}-t\right)\Phi''\left(\frac{E-\Delta}{V}-t\right)dE = b^2 \int_0^\Delta \Phi\left(\frac{E'-\Delta}{V}-t\right)\Phi''\left(\frac{E'-\Delta}{V}-t\right)dE' + \\ + b'^2 \frac{\cos\alpha'' V^2}{\cos\alpha V'^2} \int_0^\Delta \Phi\left(\frac{E''-\Delta}{V'}-t\right)\Phi''\left(\frac{E''-\Delta}{V'}-t\right)dE''$$

Położmy:

$$\frac{E''}{V'} = \frac{y}{V}, \text{ to } dE'' = \frac{V'}{V} dy,$$

a wtedy górna granica w trzeciej całce jest także Δ . A więc dostaniemy:

$$\int_0^\Delta \Phi\left(\frac{E-\Delta}{V}-t\right)\Phi''\left(\frac{E-\Delta}{V}-t\right)dE = b^2 \int_0^\Delta \Phi\left(\frac{E'-\Delta}{V}-t\right)\Phi''\left(\frac{E'-\Delta}{V}-t\right)dE' + \\ + b'^2 \frac{\cos\alpha'' V}{\cos\alpha V'} \int_0^\Delta \Phi\left(\frac{y-\Delta}{V}-t\right)\Phi''\left(\frac{y-\Delta}{V}-t\right)dy.$$

Wszystkie trzy całki mają tę samą wartość, więc na mocy równania 1):

$$1 = b^2 + b'^2 \frac{\cos\alpha'' \sin\alpha}{\cos\alpha \sin\alpha''} \quad 7).$$

A zatem natężenia ruchu falowego wpadającego, odbitego i załamane go mają się do siebie jak:

$$1 : b^2 : b'^2 \frac{\cos\alpha'' \sin\alpha}{\cos\alpha \sin\alpha''}$$

Zastosujmy ten wynik do naszych dwu głównych wypadków, to w wypadku, gdy drgania odbywają się prostopadle do płaszczyzny padania, otrzymamy na stosunek natężeń:

$$1 : \frac{\sin^2(\alpha - \alpha'')}{\sin^2(\alpha + \alpha'')} : \frac{\sin 2\alpha \sin 2\alpha''}{\sin^2(\alpha + \alpha'')} \quad 8),$$

w wypadku zaś, gdy drgania odbywają się w płaszczyźnie padania, otrzymamy:

$$1 : \frac{\operatorname{tg}^2(\alpha - \alpha'')}{\operatorname{tg}^2(\alpha + \alpha'')} : \frac{\sin 2\alpha \sin 2\alpha''}{\sin^2(\alpha + \alpha'') \cos^2(\alpha - \alpha'')} \quad 9).$$

Równania 4). 6). 8). 9). są zupełnie identyczne z temi, które w teoryi undulacyi ¹⁾ podał Fresnel w założeniu, że płaszczyzna drgania jest prostopadłą do płaszczyzny polaryzacyi.

¹⁾ Por. n. p. Lang loc. cit. (Optik); tudzież n. p. Wüllner: Lehrbuch der Experimentalphysik tom II. str. 456 et sqts.

Oczywistą jest rzeczą, że dalsze wnioski, wyprowadzone przez Fresnela z równań powyższych, pozostają i tutaj, a więc prawa całkowitego odbicia, wielkość kąta polaryzacji (prawo Brewstera) i t. d. W to jednak bliżej wchodzić nie będziemy. Zauważymy tylko, że gdy płaszczyzna drgania z płaszczyzną padania zawiera kąt różny od 0° i od $\frac{\pi}{2}$ (a więc gdy nie zachodzi żaden z rozważanych wypadków), to każde drganie możemy rozłożyć na dwa: jedno równoległe do płaszczyzny padania, drugie do niej prostopadłe; a takie dwa drgania podlegają już prawom wyprowadzonym poprzednio.

8. *Energia promieniotwora.* W teorii undulacyjnej energii środowiska, przez które przeszło światło, składa się z energii potencjalnej i kinetycznej; pierwsza pochodzi z odkształcenia środowiska, uważanego za sprężyste, druga z ruchu drgającego. Całkowita energia elementu objętości pozostaje stała, bo energia potencjalna wzrasta o tyle, o ile kinetyczna zmalała, i na odwrót.

W magnetycznej teorii światła zakładamy również, że energia środowiska jest częścią potencjalną, częścią kinetyczną. Energia potencjalna, pochodząca ze zjawisk elektrostatycznych, wynosi jak wiemy:

$$W = \iiint \frac{2\pi}{K} (f^2 + g^2 + h^2) dx dy dz;$$

zaś energia kinetyczna, będąca elektrodynamicznym potencjałem systemu prądów, znajdującego się w środowisku, wynosi:

$$T = \frac{1}{8\pi} \iiint (\alpha a + \beta b + \gamma c) dx dy dz$$

Obliczmy te dwie wielkości dla fali płaskiej, równoległej do pł. (xy) , której moment elektromagnetyczny ma kierunek równoległy do osi x . Wtedy:

$$G=H=0, \quad Q=R=0, \quad g=h=0, \quad \alpha=\gamma=0, \quad a=c=0,$$

a wyrażenia na energię będą:

$$W = \iiint \frac{2\pi}{K} f^2 dx dy dz.$$

$$T = \iiint \frac{1}{8\pi\mu} b^2 dx dy dz.$$

Z równań VII) i VIII) wynika, że:

$$f = \frac{K}{4\pi} P = -\frac{K}{4\pi} \frac{\partial F}{\partial t}$$

$$b = \frac{\partial F}{\partial z}$$

wskutek czego:

$$dW = \frac{K}{8\pi} \left(\frac{\partial F}{\partial t} \right)^2 dx dy dz, \quad dT = \frac{1}{8\pi\mu} \left(\frac{\partial F}{\partial z} \right)^2 dx dy dz$$

Atoli F spełnia równanie różniczkowe:

$$K\mu \frac{\partial^2 F}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 F}{\partial z^2},$$

którego całką jest:

$$F = f(z - Vt), \quad V = \frac{1}{\sqrt{K\mu}};$$

mamy przeto:

$$\frac{\partial F}{\partial t} = -Vf'(z - Vt)$$

$$\frac{\partial F}{\partial z} = f'(z - Vt); \text{ więc:}$$

$$K \left(\frac{\partial F}{\partial t} \right)^2 = \frac{1}{\mu} \left(\frac{\partial F}{\partial z} \right)^2, \text{ czyli } W = T.$$

Wartości obu energii są przeto równe; gdy jedna z nich rośnie, to i druga wzrasta o tę samą wielkość, i przeciwnie. Wniosek ten *nie zgadza się* z wnioskiem zwykłej teorii światła.

Wewnętrzna energia środowiska jest przeto na pół elektrostatyczną, na pół elektrokinetyczną. Niech bezwzględna wartość każdej z tych połówek będzie ρ ; wskutek istnienia energii elektrostatycznej, a nadto ponieważ z siły elektromotorycznej istnieje tylko składowa w kierunku x , istnieje — jak Maxwell udowadnia¹⁾ — równoległe do osi x ciągnięcie o wielkości ρ i prostopadle doń w kierunku osi y i z ciśnienie²⁾ o wielkości ρ . Skutkiem zaś istnienia energii elektrokinetycznej, a nadto ponieważ z indukcji magnetycznej została tylko składowa w kierunku osi y , istnieje w kierunku osi y ciągnięcie o wielkości ρ i prostopadle doń w kierunku osi x i z ciśnienie również o wielkości ρ . Całkowity przeto efekt działania elektrostatycznego i elektrokinetycznego w dielektryku jest *ciśnieniem* o wielkości 2ρ w kierunku rozchodzenia się fali t. j. w kierunku osi z (gdyż ciśnienie i ciągnięcie w kierunku osi y i x znosi się). A że całkowita

1) Maxwell loc. cit. I. str. 156 et sqts.

2) Istnienie ciągnięcia i ciśnienia łatwo wytłumaczyć w sposób następujący: Wykazaliśmy poprzednio, że dla fali płaskiej siła elektromotoryczna ma ten sam kierunek, co moment elektromagnetyczny; przeto linie siły elektromotorycznej biegają równoległe do osi xx , dlatego element stojący prostopadle do osi xx doznaje normalnego *ciągnięcia*. Do powyższego kierunku jest prostopadłym kierunek siły magnetycznej, a więc linie siły magnetycznej stoją prostopadle do linii siły elektromotorycznej, a przeto równoległe do uważanego elementu, który skutkiem tego doznaje normalnego *ciśnienia*.

wielkość energii, odniesiona do jednostki objętości, wynosi również $2p$, przeto :

W środowisku, w którym rozchodzi się fala, istnieje w kierunku rozchodzenia się ruchu ciśnienie, które w uważanem miejscu jest liczebnie równe całkowitej energii, odniesionej do jednostki objętości.

Maxwell obliczył¹⁾ wielkość ciśnienia, jakiego doznaje powierzchnia oświetlona od słońca. Gdy przyjmiemy, że dzielność światła, wypromieniowanego przez silny promień słoneczny na metr kwadratowy, wynosi :

$$124 \cdot 1 \frac{\text{kgm}}{\text{sec}}$$

to energia zawarta w jednym metrze sześciennym, wynosi około $41 \cdot 36 \cdot 10^{-8} \text{ kgm.}$;

średnie ciśnienie na metr kwadratowy wynosi przeto

$$0 \cdot 004136 \text{ g.}$$

Ciśnienie to działa tylko na powierzchnię oświetloną, Maxwell spodziewa się przeto, że cieniutka blaszka metaliczna, zawieszona w próżni, poruszy się pod wpływem silnie skupionych promieni świetlnych. Ponieważ połowa powyższego ciśnienia równa się elektrostatycznej, względnie elektrodynamicznej energii, przeto możemy łatwo znaleźć wartość siły elektromotorycznej, odniesionej do jednostki długości i siły elektrodynamicznej słońca. Maxwell obliczył, że siła elektromotoryczna wynosi około 600 woltów, a siła elektromagnetyczna około $0 \cdot 198$ jednostek (em), a więc nieco więcej jak $\frac{1}{10}$ składowej poziomej magnetyzmu ziemskiego w Anglii.

Maxwell podał bardzo ciekawe objaśnienie powyższego ciśnienia²⁾ Ponieważ elektrodynamiczną energię :

$$\iiint \frac{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2}{8\pi} dx dy dz$$

można uważać za kinetyczną, to możemy przyjąć, że środowisko, w którym zachodzą zjawiska elektrodynamiczne, składa się z drobin, odbywających ruchy obrotowe (wirowe). Gdy bowiem α' β' γ' przedstawiają składowe obrotowej prędkości drobin, uważanej za swobodną, to energia kinetyczna powstała skutkiem obrotu jest proporcjonalną do

$$\frac{\alpha'^2 + \beta'^2 + \gamma'^2}{2}$$

¹⁾ Maxwell loc. cit. II. str. 548

²⁾ Patrz n. p. Poincaré loc. cit. tom I.

Możemy więc wyrażenie na energię elektrodynamiczną zidentyfikować z wyrażeniem na energię wirującego środowiska, gdy przyjmiemy, że składowe obrotu są proporcjonalne do składowych elektromagnetycznej siły. Kierunek tej siły spada z osią obrotu drobiny.

Gdy przyjmiemy, że drobina ma kształt kuli, to wskutek obrotu drobina stara się na biegunach spłaszczyć, a na równiku wydłużyć. Na każdy element prostopadły do osi obrotu działa siła skierowana ku środkowi drobiny; na każdy element na równiku równoległy do osi działa siła ciągnąca na zewnątrz. Ponieważ oś obrotu ma ten sam kierunek, co siła magnetyczna, przeto na element prostopadły do tej siły działa ciągnięcie, na element równoległy ciśnienie.

Rozchodzenie się drgań magnetycznych w dielektrykach postaciowych (anizotropowych).

1 Dielektryki postaciowe przewodzą drgania elektromagnetyczne w każdym kierunku inaczej. Ponieważ dielektryk jest postaciowy, przeto musimy przyjąć, że w każdym kierunku stała dielektryczna ma inną wartość, oznaczmy te wartości w trzech do siebie prostopadłych kierunkach przez K , K' , K'' , to składowe elektrycznego przesunięcia będą:

$$f = -\frac{K}{4\pi} \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} - X \right)$$

$$g = -\frac{K'}{4\pi} \left(\frac{\partial \psi}{\partial y} - Y \right)$$

$$h = -\frac{K''}{4\pi} \left(\frac{\partial \psi}{\partial z} - Z \right)$$

ψ jest elektrostatyczny potencjał, X , Y , Z składowe elektromotorycznej siły, pochodzące z jakiejś przyczyny dowolnej. Przyjmijmy, że ta siła elektromotoryczna pochodzi z indukcji, wywołanej przez prądy i magnesy pola, to równania nasze (analogicznie do VII) będą:

$$\left. \begin{aligned} f &= \frac{K}{4\pi} P \\ g &= \frac{K'}{4\pi} Q \\ h &= \frac{K''}{4\pi} R \end{aligned} \right\} 1)$$

Analogicznie jak w ustępie o dielektrykach bezpostaciowych dostaniemy tu równania:

$$\left. \begin{aligned} K\mu \frac{\partial^2 F}{\partial t^2} &= \Delta F - \frac{\partial I}{\partial x} \\ K'\mu \frac{\partial^2 G}{\partial t^2} &= \Delta G - \frac{\partial I}{\partial y} \\ K''\mu \frac{\partial^2 H}{\partial t^2} &= \Delta H - \frac{\partial I}{\partial z} \end{aligned} \right\} 1)$$

czyli po rozwinięciu $\Delta, \frac{\partial I}{\partial x}, \dots$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial^2 F}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} - \frac{\partial^2 G}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 H}{\partial z \partial x} &= K\mu \frac{\partial^2 F}{\partial t^2} \\ \frac{\partial^2 G}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 G}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 H}{\partial z \partial y} - \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} &= K'\mu \frac{\partial^2 G}{\partial t^2} \\ \frac{\partial^2 H}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 H}{\partial y^2} - \frac{\partial^2 F}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 G}{\partial y \partial z} &= K''\mu \frac{\partial^2 H}{\partial t^2} \end{aligned} \right\} 2)$$

przyczem :

$$I = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{\partial H}{\partial z} = 0$$

Przyjmijmy, że zaburzenia elektryczne postępują jako *fala płaska*, która ma równanie :

$$lx + my + nz - Vt = d,$$

gdzie l, m, n są dostawy kierunkowe pionu tej fali, V prędkość rozchodzenia się, a d odstęp płaszczyzny fali od początku układu w czasie $t = 0$.²⁾

Ponieważ ostatnie równanie wyraża zależność między x, y, z i t , przeto można uważać funkcye F, G, H jako funkcye samego d ; a więc:

$$\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial d} \frac{dd}{dx} = l \frac{\partial F}{\partial d} = lF';$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x^2} = lF'' \text{ i t. d.}$$

Wstawiając to w równania 2), otrzymamy³⁾:

$$\left. \begin{aligned} \left(m^2 + n^2 - \frac{V^2}{a^2} \right) F'' - lmG'' - nH'' &= 0 \\ -lmF'' + \left(n^2 + l^2 - \frac{V^2}{b^2} \right) G'' - nmH'' &= 0 \\ -nF'' - mnG'' + \left(l^2 + m^2 - \frac{V^2}{c^2} \right) H'' &= 0 \end{aligned} \right\} 3)$$

1) Właściwie powinniśmy pisać μ, μ_1, μ_2 , atoli dla środowiska przezroczystego jest μ we wszystkich kierunkach prawie jednakowe.

2) Por. Tumlirz loc. cit. str. 76.

3) Por. Maxwell loc. cit. II. str. 550.

gdzie:

$$K\mu = \frac{1}{a^2}, \quad K'\mu = \frac{1}{b^2}, \quad K''\mu = \frac{1}{c^2}$$

Równania te są współczesne ze względu na $F'' G'' H''$,
wyznacznik ich musi być przeto równym zeru, a więc:

$$\begin{vmatrix} m^2 + n^2 - \frac{V^2}{a^2} & -lm & -nl \\ -lm & n^2 + l^2 - \frac{V^2}{b^2} & -mn \\ -nl & -mn & l^2 + m^2 - \frac{V^2}{c^2} \end{vmatrix} = 0$$

a stąd po wykonaniu otrzymamy równanie:

$$\frac{l^2}{V^2 - a^2} + \frac{m^2}{V^2 - b^2} + \frac{n^2}{V^2 - c^2} = 0 \quad 4)$$

Zupełnie takie samo równanie otrzymujemy w teorii
Fresnela na szybkość rozchodzenia się dwu fal płaskich
(przy podwójnem załamaniu)¹⁾, pochodzących od jednej i tej
samej fali wpadającej.

*Fala elektromagnetyczna doznaje przeto w postaciowym
dielektryku podwójnego załamania.*

Porównując powyższe równanie z równaniem analogicznym
w teorii undulacyi widzimy, że prędkość rozchodzenia się fali
w kierunkach trzech osi współrzędnych w środowiskach postaciowych
mają się do siebie odwrotnie jak pierwiastki kwadratowe ze zdolności
indukcyjnych $K K' K''$ w kierunkach tych osi (μ przyjmiemy $= 1$), lub co na jedno
wyjdzie, że te pierwiastki kwadratowe są proporcjonalne do współczynników
załamania w kierunku trzech osi sprężystości środowiska.

Związek ten sprawdzono dla kilku ciał postaciowych;
tak n. p. dla siarki krystalicznej znalazł Boltzmann²⁾ następujące
zdolności indukcyjne w kierunku trzech osi sprężystości:

4.773, 3.970, 3.811;

pierwiastki kwadratowe tych liczb są:

2.184, 1.99, 1.95.

Liczby te zbliżają się znacznie do współczynników załamania
w tych trzech kierunkach, które są:

2.143, 1.96, 1.89

W bliższy rozbiór równania Fresnela i zgodnego z niem
równania Maxwella nie wchodzimy, gdyż to należy już do
zwykłej teorii światła.

1) Patrz n. p. Lang loc. cit. (Optik).

2) Por. Poincaré loc. cit. tom I.

2 Analogicznie do równań w środowiskach bezpostaciowych dostaniemy i tu równania:

$$\begin{aligned} 4\pi\mu u &= -F''(m^2 + n^2) + G''lm + H''ln \\ 4\pi\mu v &= F''ml - G''(u^2 + l^2) + H''mn \\ 4\pi\mu w &= F''nm + G''nl - H''(l^2 + m^2), \end{aligned}$$

lub przy pomocy równań 3):

$$\left. \begin{aligned} 4\pi\mu u &= -\frac{V^2}{a^2} F'' \\ 4\pi\mu v &= -\frac{V^2}{b^2} G'' \\ 4\pi\mu w &= -\frac{V^2}{c^2} H'' \end{aligned} \right\} 5).$$

Oznaczmy prędkość wypadkową elektrycznego drgania przez i ; niech ona ma dostawy kierunkowe λ, μ, ν , to:

$$u = \lambda i, v = \mu i, w = \nu i, \text{ a więc:}$$

$$\lambda : \mu : \nu = \frac{F''}{a^2} : \frac{G''}{b^2} : \frac{H''}{c^2} \quad 5')$$

mnożąc zaś kolejno 5) przez l, m, n i dodając otrzymamy:

$$4\pi\mu i (\lambda l + m\mu + n\nu) = -V^2 \left(\frac{F''l}{a^2} + \frac{G''m}{a^2} + \frac{H''n}{c^2} \right);$$

mnożąc dalej równania 2) kolejno przez l, w, n i dodając otrzymamy:

$$\frac{F''l}{a^2} + \frac{G''m}{b^2} + \frac{H''n}{c^2} = 0. \quad 6).$$

a zatem:

$$\lambda l + m\mu + n\nu = 0. \quad 7),$$

t. z. że drgania elektryczne odbywają się w płaszczyźnie fali.

Z równań 5'), 6) i 7) wynika związek:¹⁾

$$\frac{l}{\lambda} (b^2 - c^2) + \frac{m}{\mu} (c^2 - a^2) + \frac{n}{\nu} (a^2 - b^2) = 0. \quad 8).$$

Równanie 4) stwierdzone doświadczeniami Boltzmann'a, 7) i 8) otrzymał Fresnel pod założeniem, że płaszczyzna polaryzacji jest prostopadłą do płaszczyzny drgania.

Elektromagnetyczna teoria światła rozstrzyga przeto kwestyę, czy płaszczyzna polaryzacji spada z płaszczyzną drgania, czy też jest do niej prostopadła, na korzyść hipotezy Fresnel'a.

Naturalną jest rzeczą, że dalsze wnioski Fresnelowskiej teorii o kierunku fali i jej kształcie pozostać muszą bez zmiany.

1) Por. Maxwell loc. cit. II. 552.

Rozchodzenie się drgań elektromagnetycznych w środowisku nawspółdielektrycznym. Chłonięcie drgań.

W przyrodzie najczęściej występują ciała pośrednie, nie będące ani zupełnymi dielektrykami ani zupełnymi przewodnikami. Takimi to ciałami zajmiemy się obecnie i wyprowadzimy dla nich prawa rozchodzenia się drgań świetlnych, lub co na jedno wyjdzie, prawa rozchodzenia się płaskich fal elektromagnetycznych, które przy bardzo szybkim drganiu wywołują wrażenie światła.

Dla takich ciał mamy do wyboru równania Maxwella (IX) i Potiera (X). Przyjmijmy płaszczyznę fali za równoległą do pł. XY , a kierunek elektromagnetycznego momentu za równoległy do osi xx , to wtedy $G=H=0$, a równania 1) pierwszego ustępu części drugiej zredukują się do równania:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = - \frac{\partial^2 F}{\partial t^2},$$

a stąd gdy przy całkowaniu opuścimy stałą, gdyż ta dla zaburzeń peryodycznych musi być równą zero, otrzymamy:

$$P = - \frac{\partial F}{\partial t}$$

Wstawmy to w pierwsze z równań IX), t. j. w równanie

$$u = CP + \frac{K}{4\pi} \frac{\partial P}{\partial t},$$

to otrzymamy:

$$u = - C \frac{\partial F}{\partial t} - \frac{K}{4\pi} \frac{\partial^2 F}{\partial t^2} \quad 1).$$

Równania I), II), III) dają jednak:

$$4\pi u = \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} = \frac{1}{\mu} \left[\frac{\partial^2 F}{\partial y^2} - \frac{\partial^2 F}{\partial z^2} \right],$$

a że wskutek wyboru współrzędnych F nie zależy od y , to:

$$4\pi u = - \frac{1}{\mu} \frac{\partial^2 F}{\partial z^2}.$$

Rugując z tego równania i z 1) u otrzymamy:

$$\frac{\partial^2 F}{\partial z^2} = \mu K \frac{\partial^2 F}{\partial t^2} + 4\pi C \frac{\partial F}{\partial t} \quad 2).$$

Jak teoria równań różniczkowych uczy, całką tego równania jest:

$$F = e^{i(nt - mz)}, \quad i = \sqrt{-1},$$

gdzie m i n — jak łatwo dostrzec za podstawieniem w 2) wartości na F — są związane równaniem:

$$m^2 = \mu K n^2 - 4\pi\mu C n i.$$

Ponieważ jednak n ma wartość $\frac{2\pi}{T}$, gdzie T jest peryodem funkcyi, to ta wartość musi być rzeczywistą; a zatem m^2 , a więc i m musi być wielkością zespoloną:

$$m = q - pi.$$

Wstawiwszy tę wartość w równanie na m^2 otrzymamy przez zrównanie części pierwszorzędnych i drugorzędnych związki:

$$\left. \begin{aligned} q^2 - p^2 &= \mu K n^2 \\ 2pq &= 4\pi\mu C n \end{aligned} \right\} 3).$$

Funkcya peryodyczna, spełniająca równanie 2) da się wówczas napisać w formie:

$$F = e^{-pz} \frac{i(nt - qz)}{e^{i(n - tqz)}}; \text{ ale:}$$

$$e^{i(n - tqz)} = \cos(nt - qz) + i \sin(nt - qz).$$

Rzeczywista część funkcyi F ważna dla nas ze względów doświadczalnych, wynosi:

$$F_1 = e^{-pz} \cos(nt - qz).$$

Jeżeli nie uwzględnimy zmian, pochodzących od $\cos(nt - qz)$, to ostatnie wyrażenie wskazuje, że wartość elektromagnetycznego momentu zmienia się tak jak e^{-pz} . Jak równanie:

$$2pq = 4\pi C n$$

wskazuje, mają p i q ten sam znak; gdy przeto uważana fala płaska rozchodzi się w kierunku dodatniego z to p i q są dodatnie i e^{-pz} maleje z rosnącym z . Wartość elektromagnetycznego momentu zmniejsza się w miarę jak fala wnika głębiej w dotyczące środowisko.

Taki sam stosunek zachodzi dla elektrycznego przesunięcia i siły elektromagnetycznej; wielkości te są bowiem z wartościami elektromagnetycznego momentu związane szeregiem równań różniczkowych pierwszego rzędu, które zatem muszą zawierać e^{-pz} ; p nazywa się *współczynnikiem chłonięcia*. Gdy więc magnetyczne drgania odbywają się tak prędko, że mogą wywołać zjawisko światła, to *natężenie światła, proporcjonalne do kwadratu ze średniej prędkości drozbiny eteru, musi maleć w stosunku e^{-2pz}* .

W wypadku, gdy uważane środowisko ma bardzo małą zdolność indukcyjną K , a μ prawie równe 1, przejdą równania :) na:

$$\begin{aligned} q^2 - p^2 &= 0, \text{ czyli } p = q; \\ 2p^2 &= 4\pi C u; \end{aligned}$$

p jest więc prawie proporcjonalne do pierwiastka kwadratowego ze zdolności przewodzenia C . Stąd wypływa, że natężenie światła przechodzącego przez takie ciało jest tem mniejsze, im większe C ; czyli *ciało jest tem mniej przezroczyste, im lepiej przewodzi elektryczność*.

W rzeczywistości jest wiele wyjątków od tego prawa; w ogóle jednak ciała stałe przezroczyste są dobrymi dielektrykami, przewodniki zaś są przeważnie nieprzezroczyste. Nadto, jak Curie się przekonał¹⁾, tabelka tych ciał uporządkowana według *wzrastającej zdolności przewodzenia*, jest prawie identyczna z tabelką uporządkowaną według *malejącej diatermaniczności*.

Przytoczymy powyższą tabelkę Curie'go :

<i>Elektr. przewodn. rosnące :</i>	<i>Diaterman. malejąca :</i>
Siarka	Sól kuchenna
Sól kuchenna	Siarka
Fluoryt	Fluoryt
Szpat islandzki	Szpat islandzki
Kwarc	Kwarc
Baryt	Szkło
Alun	Baryt
Szkło	Turmalin
Turmalin	Alun

Od ogólnego prawa Maxwella odstępują *elektrolity*, które są dobrymi przewodnikami elektryczności, a mimo to są w ogóle przezroczyste. Maxwell wyjaśnia to w ten sposób, że zdolność przewodzenia u elektrolitów jest innej natury, niż u metali. U metali są drobiny materji w spoczynku, a elektryczność się porusza, u elektrolitów zaś poruszają się jony od jednej elektrody do drugiej, a więc przejście elektryczności odbywa się za pośrednictwem jonów, które niosą ze sobą elektryczność.

Prócz tego podaje Maxwell inne jeszcze wyjaśnienie²⁾. Energia absorbowana przy przejściu fali musi się koniecznie odnaleść pod jakąś inną formą. U metali przekształca się ona w ciepło, u elektrolitów służy do rozdzielenia jonów. Atoli kierunek ruchu jonów zależy od ruchu elektrycznego (prądu); a więc efekt, wywołany przez przejście pewnej ilości elektryczności w jednym kierunku, znosi się wskutek przejścia równej ilości elektryczności w przeciwnym kierunku; wskutek tego prądy przemienne, kolejno po sobie następujące, pochodzące od zaburzeń, wywołujących światło, nie mogą wywołać żadnego rozkładu elektrolitów. Energia nie zostanie przeto wcale zabsorbowana,

¹⁾ Patrz Poincaré loc. cit. tom I.

²⁾ Patrz Maxwell loc. cit. II. str. 553.

a natężenie światła musi przy wyjściu z elektrolitu być prawie równe natężeniu światła wpadającego do elektrolitu.

Drgania elektromagnetyczne w dobrych przewodnikach.

1. Dobre przewodniki charakteryzują się tem, że ich zdolność indukcyjna K w porównaniu do zdolności przewodzenia C jest bardzo mała; z równań Potiera wynika zaś przeciwnie, że dla przewodników $K = \infty$.

Przyjmijmy hipotezę Maxwella, to wtedy — jak się łatwo przekonać¹⁾ — otrzymamy z równań V) i VI) równania następujące:

$$\left. \begin{aligned} 4\pi\mu C \frac{\delta F}{\delta t} + \Delta F &= 0. \\ 4\pi\mu C \frac{\delta G}{\delta t} + \Delta G &= 0. \\ 4\pi\mu C \frac{\delta H}{\delta t} + \Delta H &= 0. \end{aligned} \right\} 1).$$

Każde z tych równań ma zupełnie taką samą postać, jak równania, które Fourier wyprowadził dla praw rozchodzenia się ciepła w dobrych przewodnikach²⁾.

Gdy więc weźmiemy pod uwagę pierwsze z powyższych równań, to składowa F elektromagnetycznego momentu zmieniać się będzie z położeniem i czasem tak samo, jak zmienia się temperatura ciała sztywnego jednorodnego, gdy warunki graniczne w obu wypadkach założymy te same i gdy wielkość $4\pi\mu C$ będzie liczebnie równą odwrotności termicznej zdolności przewodzenia materii³⁾. Wskutek tego można wszystkie zagadnienia, które Fourier opracował dla rozchodzenia się ciepła, przenieść na wypadek rozchodzenia się drgań elektromagnetycznych w przewodnikach; atoli nie należy zapominać, że podczas gdy F , G , H są wielkościami kierunkowymi (wektorami w myśl teo-

¹⁾ P zredukuje się do:

$$P = -\frac{\delta F}{\delta t},$$

bo wewnątrz przewodnika $\psi = \text{Const.}$, a indukcya magnetyczna równa się zeru; tak samo I (Maxwell II. 554) jest tylko liniową funkcją czasu t , a więc:

$$\frac{\delta I}{\delta x} = \frac{\delta I}{\delta y} = \frac{\delta I}{\delta z} = 0.$$

²⁾ Patrz n. p. Lang loc. cit. str. 920 równanie 73

³⁾ Termiczna zdolność przewodzenia jest to ilość jednostek objętościowych materii, która (ilość) zostanie ogrzana o 1°C przez ciepło, przechodzące przez jednostkowy sześciąt materii, którego dwie przeciwległe ścianki mają różnicę temperatury, wynoszącą 1°C , a inne ścianki ciepła nie przepuszczają.

ryi kwaternionów), temperatura jest skalarem (a więc od kierunku nie zależy).

Maxwell rozbiera jeden tylko wypadek¹⁾, a mianowicie, gdy drganie elektromagnetyczne odbywać się będzie w środowisku o nieskończenie wielkich rozmiarach, przy czym na początku czasu stan uważanego środowiska jest zupełnie określony.

Zupełną całką naszych równań różniczkowych jest wtedy według Fonriera :

$$v = \iiint \frac{d\alpha d\beta d\gamma}{2^8 V k^3 \pi^3 t^3} e^{-\frac{(\alpha-x)^2 + (\beta-y)^2 + (\gamma-z)^2}{4kt}} f(\alpha, \beta, \gamma),$$

gdzie v przedstawia u nas jedną z trzech wielkości F , G , H ; k oznacza u Fouriera zdolność przewodzenia, a więc

u nas $k = \frac{1}{4\pi\mu C}$; $f(\alpha\beta\gamma)$ jest u Fouriera funkcją, która

daje na miejscu $(\alpha\beta\gamma)$ wielkość temperatury, u nas zaś daje wartość jednej z wielkości F , G , H na miejscu $(\alpha\beta\gamma)$ środowiska

2. Zauważmy teraz wypadek, że prąd przepływa przez liniowy łącznik, otoczony środowiskiem o niewielkiej zdolności przewodnictwa. Jak wiemy prąd płynący przez przewodnik wywołuje w otaczającej go części środowiska prąd indukowany. Prąd indukowany ma kierunek przeciwny, niż prąd indukcyjny. Natężenie takiego prądu indukowanego maleje wskutek oporu środowiska i nakoniec znika zupełnie. Atoli zanim zniknie ów prąd indukowany w pobliżu przewodnika, wywoła on w bezpośrednim swem otoczeniu także prąd indukowany (drugorzędny) który również z czasem zniknie, wywołując w dalszych częściach środowiska prądy indukowane. Tak więc indukcya rozszerza się po całym środowisku, obszar prądu indukowanego rozszerza się coraz bardziej, a jego natężenie coraz bardziej maleje

Gdy prąd główny utrzymujemy ciągle na tej samej wysokości (potencjale), to prądy indukowane, przezeń wywołane, rozchodzą się przez środowisko i gdzieś w niem znikają. Po za nimi pozostaje środowisko w stanie poprzedniej (normalnej) równowagi. Dla tego stanu równowagi mamy, jak łatwo zrozumieć :

$$\frac{\partial F}{\partial t} = \frac{\partial G}{\partial t} = \frac{\partial H}{\partial t} = 0,$$

a więc i :

$$\Delta F = \Delta G = \Delta H = 0. \quad 2).$$

Równania te odnoszą się do wszystkich punktów środowiska ; zaś dla punktów prądu głównego mamy :

¹⁾ Maxwell loc. cit. II, 555.

$$\left. \begin{aligned} \Delta F &= -4\pi uu \\ \Delta G &= -4\pi uv \\ \Delta H &= -4\pi uw \end{aligned} \right\} 3).$$

Równania 2) i 3) razem wzięte pokazują, że gdy prąd o stałym natężeniu płynie od dłuższego czasu w przewodniku, to w środowisku, otaczającym ten przewodnik, nie ma żadnych drgań (zaburzeń); prąd istnieje tylko w przewodniku, a więc działania elektromagnetyczne w całym środowisku odnieść należy wyłącznie do prądu płynącego przez przewodnik.

Prędkość, z jaką następuje ten stan końcowy, jest zresztą tak wielka, że jej przy użyciu naszych dotychczasowych środków nie możemy mierzyć.

Tarnopol, 2. czerwca 1897.



I.

Skład grona nauczycielskiego

z końcem roku szkolnego 1897.

A) Nauczyciele przedmiotów obowiązkowych :

1. Maurycy **Maciszewski**, Dr. fil., c. k. dyrektor, czł. kom. hist. Akad. Um. w Krakowie, uczył hist. w kl. VII i prop. fil. w klasie VIII tygodniowo godzin 5
2. Edward **Strutyński**, c. k. profesor gosp. kl. III a, zawiadowca biblioteki nauczycielskiej, uczył języka łacińskiego w kl. III a i V b i greckiego w kl. III a tygodn. godz 17
3. Tomasz **Dydacki**, c. k. profesor, gosp. kl. Va uczył jęz. łacińskiego w kl. III b i V a i greckiego w kl. V a, tyg. godzin 17
4. Zygmunt **Schneider** c. kl. profesor, zawiadowca gabinetu przyrodniczego, bawił na urlopie dla poratowania zdrowia.
5. Michał **Konstantynowicz** c. k. profesor, gosp. kl. II a, uczył języka łacińskiego w kl. II a i VII, greckiego w kl. Vb, tyg. godz. 18
6. Adolf **Gawalewicz**, c. k. profesor, zawiadowca zbiorów geograficznych, gosp. kl. IV a, uczył historii i geografii w kl. I a b, II b, III b, IV a i VI, tygodn. godzin 21
7. Julian **Dobrzański**, c. k. profesor, gosp. kl. IV b, uczył historii i geografii w kl. II a, III a, IV b, Vab i VIII, tyg. godz. 20
8. Ks. Michał **Kuryś**, Dr. teol, c. k. profesor, uczył religii obrz. rzym. kat. w kl. I—VIII tyg. godz. . . 16
9. Ks. Eugeniusz **Gromnicki**, c. k. profesor, uczył religii obrz. gr. kat. w kl. I—VIII i języka ruskiego w kl. VI, tyg. godz. 18
10. Stanisław **Daniec**, c. k. profesor, gosp. kl. VIII, uczył języka łacińskiego w kl. IV a i VIII i jęz. greckiego w kl. VIII, tygod. godz. 16
11. Konstanty **Dmytrów**, c. k. profesor, gosp. kl. Vb, zawiadowca biblioteki niemieckiej uczniów, uczył języka niemieckiego w kl. Vab, VI, VII i VIII, tygodn. godzin 20

12. Tomasz **Dutkiewicz**, nauczyciel, gosp. kl. VI, uczył języka łacińskiego w kl. VI i języka greckiego w kl. IVb, VI i VII, tygod. godz. 19
13. Józef **Gebhardt**, nauczyciel, uczył języka polskiego w kl. IV b, V ab, VII i VIII i prop. filoz. w kl. VII, tyg. godz. 17
14. Włodzimierz **Lewicki**, nauczyciel, zawiadowca gabinetu fizykalnego, gosp. kl. VII, uczył jęz. ruskiego w kl. II i IV, matematyki w kl. II a, IV b, V a i VII, fizyki w kl. VII, tyg. godz. 20
15. Franciszek **Vogl**, c. k. profesor wyższej szkoły realnej, uczył historii naturalnej w kl. V a b i VI, tygodn. godz. 6
16. Władysław **Satke**, dyrektor szkoły wydz. żeńskiej, uczył historii naturalnej w kl. I a b, II a b i III a b, tyg. godz. 12
17. Konrad **Rafałowski**, egz. zast. naucz., uczył matematyki w kl. I a, II b, IV a, V b, VI i VIII, fizyki w kl. VIII, tyg. godz. 21
18. Wincenty **Kubik**, egz. zast. naucz., gosp. kl. III b, uczył języka greckiego w kl. III b i języka polskiego w kl. I b, II a b i III b, tyg. godz. 17
19. Antoni **Libera**, zast. naucz., gosp. kl. I a, uczył języka łacińskiego w kl. I a i IV b, polskiego w kl. I a, tyg. godz. 17
20. Józef **Erben**, zast. naucz., bawił w drugim półroczu na urlopie.
21. Antoni **Olberek**, zast. naucz., zawiadowca biblioteki polskiej dla młodzieży, uczył języka łacińskiego w kl. I b, polskiego w kl. III a, IV a, i VI, tyg. godzin 17
22. Włodzimierz **Stępień**, zast. naucz., gosp. kl. I b, uczył języka niemieckiego w kl. I b i II a b, tyg. godzin 16
23. Prokop **Rybczuk**, zast. naucz., zawiadowca biblioteki ruskiej dla młodzieży, gosp. kl. II b, uczył języka łacińskiego w kl. II b, greckiego w kl. IVa i ruskiego w kl. V, VII i VIII, tyg. godz. 18
24. Hilary **Habiński**, zast. naucz., gosp. kl. III a, uczył języka niemieckiego w kl. I a, III a b i IV a b, tyg. godzin 22
25. Klemens **Hlibowicki**, zast. naucz., uczył jęz. ruskiego w kl. I i III, matematyki w kl. I b, III a i b, fizyki w kl. IV a i b, tyg. godz. 19
- Samuel Aron **Taubeles**, Dr. fil., Rabin, uczył religii Mojż. w kl. I—VIII, tyg. godz. 12

B). Nauczyciele przedmiotów nadobowłazkowych :

1. Maurycy Maciszewski , j. w., uczył historyi kraju rodzinnego w kl. VII, tyg. godz.	2
2. Adolf Gawalewicz , j. w., uczył historyi kraju rodzinnego w kl. III b i IV a, tyg. godz.	2
3. Julian Dobrzański , j. w., uczył historyi kraju rodzinnego w kl. III a i IV b, tyg. godz.	2
4. Antoni Gedroyć , prof. wyższej szkoły realnej, uczył języka francuskiego w trzech oddziałach, tyg. godzin	6
5. Edward Strutyński , j. w., uczył kaligrafii w dwóch oddziałach, tyg. godzin	2
6. Tomasz Dutkiewicz , j. w., uczył rysunków wolnорęcznych w dwóch oddziałach, tyg. godz.	4
7. Antoni Libera , j. w., uczył śpiewu w dwóch oddziałach, tyg. godz.	4
8. Stanisław Szytyliński, naczelnik straży pożarnej miejskiej, jako nauczyciel Tow. gimnastycznego „Sokół“ uczył gimnastyki w trzech oddziałach, tyg. godzin	6

C) Zmiany w gronie nauczycielskiem w ciągu roku szkolnego 1896/7.

Rozporządzeniem z dnia 26. czerwca 1896 l. 13851. przeniosło Wysokie c. k. Ministerstwo wyz i ośw. c. k. prof. Dr. Jana Ralskiego na własną prośbę do c. k. gimnazjum V. we Lwowie i zamianowało w jego miejsce temże rozporządzeniem p. Włodzimierza Lewickiego, zast. naucz. przy gimnazjum akademickim we Lwowie, nauczycielem rzeczywistym dla tutejszego zakładu.

Rozp. z dnia 26 sierpn. 1896. l. 15929 zamianowała Wysoka c. k. Rada szkolna krajowa p. Klemensa Hlibowickiego, a rozp. z dn. 3 września 1896. l. 13967 przeniosła p. Konrada Rafałowskiego zast. naucz. przy szkole realnej we Lwowie, obydwóch w charakterze zast. naucz., do tutejszego zakładu.

Rozp. z dn. 15 września 1896 l. 21181 do 21185 zatwierdziła Wysoka c. k. Rada szkolna krajowa pp. Stanisława Dańca, Konstantego Dmytrowa, Juliana Dobrzańskiego, ks. Eugeniusza Gromnickiego i ks. Dr. Michała Kurysia w zawodzie nauczycielskim, przyznając im tytuł c. k. profesorów.

Rozp. z dn. 30 września 1896 l. 22748 udzieliła Wysocka c. k. Rada szkolna złożonemu od 9. września chorobą ócz prof. Tomaszowi Dydackiemu urlopu do końca listopada 1896.

Rozp. z dnia 3 listopada 1896. l. 25888 poruciła Wysocka c. k. Rada szkolna krajowa zastępstwo za chorego prof. Zygmunta Schneidera p. Władysławowi Satkemu, dyrektorowi szkoły wydziałowej żeńskiej i p. Franciszkowi Voglowi c. k. profesorowi szkoły realnej.

J. E. Pan Minister wyz. i ośw. rozp. z dnia 15 października 1896 l. 24847 udzielił urlopu z powodu choroby prof. Janowi Hoszowskiemu, a rozp. z dnia 9. grudnia 1896 l. 30003 choremu naucz. Józefowi Gebhardtowi, obydwom do końca pierwszego półrocza.

Rozp. z dnia 6 stycznia 1897. l. 31873 udzielił J. E. Pan Minister urlopu na drugie półrocze zast. naucz. p. Józefowi Erbenowi.

Rozp. z dnia 6 stycznia 1897. l. 30911 przeniosła Wysocka c. k. Rada szkolna krajowa zast. naucz. p. Włodzimierza Stępienia z gimn. w Brodach, a rozp. z dnia 3. lutego 1897. l. 2136 zast. naucz. p. Wincentego Kubika z gimn. V. we Lwowie do tutejszego zakładu.

Najwyższem rozp. z dnia 6. lutego 1897. nadał Najjaśniejszy Pan c. k. prof. Michałowi Durze, który osiągnął 70 rok życia, dodatek w kwocie 200 złr, poczem rozp. z dnia 9. lutego 1897 l. 3281 przeniósł go J. E. p. Minister wyz. i ośw. w stały stan spoczynku.

Rozp. z dnia 4. lutego 1897. l. 1856 przeniósł J. E. p. Minister wyz. i ośw. c. k. profesora Jana Hoszowskiego z powodu nieuleczalnej choroby w stały stan spoczynku.

Dnia 9. października 1896 zrezygnował zast. naucz., p. Teodor Kasperski z swej posady, obierając sobie inny zawód.

II.

Plan nauki.

W obec tego, że plan nauki przedmiotów obowiązkowych, określony dokładnie przepisami, nie uległ w ostatnich latach zmianie i został ściśle wykonany, podaje się tylko lekturę łacińską, grecką i niemiecką, jako zmieniającą się corocznie.

Z języka łacińskiego czytano:

W kl. III. C. Neposa (wyd. Klaka) wszystkie życiorysy prócz Alcybiadesa i Hannibala.

- W kl. IV. Caesar: Bell. gall. (wyd. Terlikowskiego) I, 1—29
IV. VI. Ovidii Nasonis (wyd. Bednarskiego): Quattuor
aetates, Concilium deorum.
- W kl. V. Liv. (wyd. Zingerlego-Majchrowicza) I. z opusz-
czeniami, XXI. do rozdz. 45., Ovid. Deucalion et Pyr-
rha, Niobe, Philemon et Baucis, de Phaëtonte, De
vita sua, de ultima nocte, Arion, Quo dolo Gabii capti
sunt.
- W kl. VI. Sallust. (wyd. Ziwsy-Sołtysika) De bello Jugur-
thino. Vergilii Maronis (wyd. Rzepińskiego) Buc. 1.
Georg. Laudes Italiae, Laudes vitae rusticae. Aen. I.
II. Cic (wyd. Kornitzera-Sołtysika) In Catil. I.
- W kl. VII. Cic. (wyd. Nohla-Bednarskiego) Pro Archia,
(wyd. Nohla-Sołtysika) De imperio Cn. Pompei, Cato
maior. Verg. (wyd. Eich'era) II, VI.
- W kl. VIII. Horatii (wyd. Sasa) Carm. I, 1, 3, 10, 12, 14,
20, 22, 24. II. 3, 7, 10, 18. III. 1, 2, 3, 8, 21, 30. IV.
3, 7. Ep. 1, 3, 7, Sat. I. 6, 9. Ep. I. 2, 10. Taciti (wyd.
Müllera) Annal. I, II w wyjątkach podług instrukcyi.

Z języka greckiego:

- W kl. V. Z Chrestomatyi z pism Xenofonta ułożonej przez
Fiderera Anab. 1, 2, 6, 7, 13, 16. Cyrop. 1, 4, 7. —
Homera Iliada (wyd. Scheindlera-Sołtysika) I i część III.
- W kl. VI. Z Chrestomatyi Xenofonta jak w kl. V. Her-
kules, O wartości przyjaźni, Obrona Sokratesa. Homera
(jak w kl. V.) Iliad. VI, XVI, XVIII, XXII. Herodota
(wyd. Holdera) VII.
- W kl. VII. Hom. Odys. (wyd. Christa-Jezienickiego) V, VI,
IX, X, XI. Demostenesa (wyd. Wotkego-Schmidta)
Olynt. I. Philip. III. i O pokoju.
- W kl. VIII. Platona (wyd. Christa-Lewickiego), Apologia,
Kriton i 4 rozdz. z Fedona. Sofokl. (wyd. Schuberta-
Majchrowicza) Antigone.

Z języka niemieckiego:

- W kl. VI. Goethego Hermann u. Dorothea.
- W kl. VII. Goethego Iphigenie auf Tauris wyd. Freytaga.
Schillera Maria Stuart " "
Goethego Egmont " "
- W kl. VIII. Goethego Dichtung u. Wahrheit " "
Schillera Braut von Messina " "
" Wallenstein (trylogia) " "

III. Tematy do wypracowań pisemnych.

a) w języku polskim.

Klasa V. a.

1. Moje wakacje (List do przyjaciela). 2. Pogrzeb Hektora. Opowiadanie podług Hom * 3. Założenie Rzymu. Opowiadanie podług Liwiusa. 4. Opis dworu szlacheckiego. Opis podług Pana Tadeusza.* 5. Wyobrażenia Egipcyan o życiu pozagrobowym. Na podstawie nauki szkolnej. 6. Streścić pierwszy ustęp zawarty w wypisach polskich z Jerozolimy wyzwolonej Torkwata Tassa.* 7. Walka Litwinów z Krzyżakami. Opis podług Grażyny Ad. Mickiewicza. 8. Na dworcu kolei przed odejściem pociągu. Opis. 9. Klótnia podług IV. ks. Pana Tadeusza.* 10. Świat zwierzęcy w puszczy i na stepie. Podług H. Sienkiewicza: Puszcza białowieska i Stepny Nebraski. 11. Marnotrawca. Podług satyry Ig. Krasińskiego* 12. Ogień jako żywioł pożyteczny i szkodliwy. 13. Papkin w poselstwie u Rejenta*. 14. Mit o Niobie. Podług lektury z jęz. łac.

Klasa V b.

1. Opis stawu tarnopolskiego. 2. Jak wydobył się Odyseus z groty Polyfema? Na podstawie lektury szkolnej*. 3. Losy tułacza. Podług noweli H. Sienkiewicza Latarnik. 4. Opis zamku Horeszków. Podług Pana Tadeusza*. 5. Wojna Rzymian z Albańczykami za Tullusa Hostyliusa. Podług opowiadania Liwiusa. 6. Opis pogrzebu Grażyny.* 7. Wdzięk przyrody kraju rodzinnego, według trzeciej ks. Pana Tadeusza 8. I zima ma swoje przyjemności. 9. Zaścianek Dobrzyńskich. Opis podług Pana Tadeusza. 10. Świat roślinny w puszczy i na stepie (jak w V a). 11. Uprawa roli na wiosnę. Opis podług Ziemiaństwa Koźmiana*. 12. Woda jako żywioł pożyteczny i szkodliwy. 13. Bohaterska śmierć St. Zółkiewskiego. Podług ustępu J. Szujskiego: Cecora i Chocim*. 14. Czemu przypisać należy upadek Helenów? Podług nauki historyi.

Klasa VI.

1. Śmierć Stolnika Horeszki. Podług Pana Tadeusza. 2. Na czym polega prawdziwe szczęście? Rozpr. na podstawie ustępu z Reja*. 3. Zalety dobrego dworzanina. Na podstawie ustępów z Reja i Górnickiego. 4. Jakimi wywodami popiera A. F. Modrzewski żądanie jednakowego prawa dla wszystkich*. 5. Proces oddychania i krążenia krwi. 6. Osnowa XIX. trenu Jana Kochanowskiego p. t. „Sen“. 7. Hektor i Achilles. Porównanie na podstawie ustępów czytanych z Iliady. 8. Wykazać na podstawie kazania „O zgodzie domowej“ przymioty Piotra Skargi jako mowcy i

patryoty. 9. Jakie wady wytykają Polakom pisarze polityczni XVI w.? Na podstawie wyjątków zawartych w wypisach polskich*. 10. Żegluga obrazem życia ludzkiego. 11. Przygotowania wojenne Stefana Batorego do wyprawy moskiewskiej przeciw carowi Iwanowi Groźnemu. Według dom. lekt. Pamiętników Heidensteina*. 12. Ks. August Kordecki. Charakterystyka na podstawie lekt. dom. Potopu H. Sienkiewicza. 13. St. Konarskiego działalność reformatorska w szkole i w literaturze*. 14. „Żale Sarmaty“ Karpińskiego, a „Głos umarłych“ Naruszewicza (zestawienie).

Klasa VII.

1. Staszic i Kołłątaj. Zestawienie pod względem zasług, charakteru i talentu? 2. Charakterystyka Zygmunta Augusta z Barbary Felińskiego*. 3. Uzasadnić podział historii na średniowieczną i nowożytną. 4. Charakter i znaczenie Wajdeloty w poemacie A. Mickiewicza: Konrad Wallenrod*. 5. Znaczenie panowania Cesarza Ferdynanda II dla potęgi monarchii austriackiej. 6. Porównać „Maryę“ Malczewskiego z „Janem Bieleckim“ Słowackiego 7. Na czym polega zawikłanie dramatyczne w Ślubach Panińskich Al. Fredry*? 8. Walka człowieka z przyrodą. 9. Charakter Wenedów w Lili Wenedzie Słowackiego*. 10. Jak czci najgodniej naród pamięć wielkich ludzi? Poprzeć przykładami z historii.

Klasa VIII.

1. Co pędzi ludzi na obczyznę? 2. Charakter Orcia z komedii Nieboskiej Krasińskiego*. 3. Jaki obraz państwa i narodu rzymskiego kreśli Krasiński w Irydyonie? 4. Główne znamiona literatury polskiej od r. 1830 do 1848*. 5. Reformy Maryi Teresy i ich znaczenie dla Austrii. 6. Wyjaśnić i uzasadnić myśl zawartą w zdaniu Horacego: „Non possidentem multa vocaveris recte beatum“. 7. Stanowisko szlachcica polskiego w społeczeństwie XVI wieku*. 8. Znaczenie odkrycia Ameryki*.

b) Z języka ruskiego.

Klasa V.

Жнива на селі. *Зміст першої пісні Гомерової Іліади. Старинна культура Ассирійців и Бавилонців*. „Співчуте природи в Слові о полку Ігоревім.“ Діяльність Ромуля і Нуми Помпілія jako основателів римської держави. (На підст. лект. Лівія) *Хід гадок в Москалевій криниці Т. Шевченка. Значінє рік для міст і сел. Розвій Риму за часів королівських*. „Подати зміст легенди: „Богатий Марко.“ Заслуги Перікля коло Атен. *Облога Сагунта і підверненє єго

під правління Картагінців. Обставини політичні в Атонах за часів Демостена. *Подати зміст поеми В. Чайченка: „Смерть атамана.“ Пояснити народну пословицю: „Добре роби, то й доброго кінця дожидайся; а як зле зробиш, так зле і буде.“

Klasa VI.

Зима і літо (Порівн.) Погляд на первий період літератури рускої. Які користи і шкоди приносять ріки. Хід гадок в поученію дітям Володимира Мономаха. Пояснити пословицю: „Правдою цілий сьвіт перейдеш, а неправдою аві до порога.“ Обсяг власти Октавіана Августа. Отъ борби над Каялою в літописи а в „слові о полку Ігоревім“. Жите людске — то подорож. Які причини викликали живітний рух літературний в III. періоді? Великодні сьвята!

Klasa VII.

Хто праці не боїть ся, той щасливий. Що спричинилось до витвореня багатой устної словесности у Русинів? Значіне устної словесности для пізнаня і зрозуміня народности. Дерево — образ життя людского. Відносини Франції до Габсбургів в XVI і XVII вв.

Пояснити слова Т. Шевченка: Треба і на чужих людей подивитись, як там живуть. Висказаги, о скілько Котляревский причинив ся до розвитку літератури на Україні. Наука окрасою багатого — маєтком убогого. Значіне „Руської Трійці“ для розвитку літератури в Галичині. Значіне слів Т. Шевченка:

„Ходімо в селища, тамлюди;
А там де люди, добре буде,
Там будем жити, людей любить,
Сьвятого Господа хвалить.“

Klasa VIII.

„О Боже мій милий!
Хотілоб ся жить на сьвітї,
Та ба треба вчитись;
Не той убогий, хто мало має, а той, хто багато жадає
Ще з малечку треба вчитись,
Як на сьвітї жити,
А то гірко буде, тай дуже.“
Пояснити і правдивости доказати латиньского висказу Горацого:
„Quo semel est imbuta recens servabit odorem
Testa diu.“

*Шістьдесяти роки XIX ст. в літературі руській в Галичині.

*Значіне П. Куліша в русько-українській літературі *Яких засад радить Горацій придержуватись в житю, щоб оно могло зватись щасливим. *Значіне Марка Вовчка в русько-українській літературі. *Розбір Шевченкового „Посланія“.

e) w języku niemieckim:

Klasa V a.

1. Gedankengang des Gedichtes „die Glücklichen“ *.
2. Die Lüge. (Erzählung nach der Lectüre). 3. Die Akro-

polis in Athen und ihre Prachtbauten*. (Auf Grund der Lectüre). 4. Das Wasser im Haushalte der Natur. 5. Die Schlacht bei Kunaxa und der Rückzug der Zehntausend. (Nach der Lectüre). 6. Des Lykurgus Einrichtungen* (Nach der Lectüre.) 7. Hektors Tod. (Nach der Lectüre.) 8. Nacherzählung der Schiller'schen Ballade „Die Kraniche des Ibykus“. 9. Vaters Heimkehr*. (Eine Erzählung nach dem Polnischen). 10. Die Gewinnung des Kochsalzes und seine Bedeutung im Hauswesen. 11. Hochzeitlied.* (Nach Goethe frei erzählt). 12. Die Sage von der Gründung Roms. (Nach der Schullectüre). 13. Jugenderziehung bei den alten Persern. (Nach Xenophon). 14. Wohnung eines vornehmen Römers*. (Nach dem Gelesenen).

Klasa V b.

1. Androklos und sein Löwe* (Nach der Schullectüre). 2. Weshalb es den Griechen nie in den Sinn kommen konnte, gleich den Aegyptern Pyramiden zu bauen? 3. Über den Nutzen des Holzes. (Nach der Disposition). 4. Woran erkennt man den wahren Freund? (Nach Schillers Bürgerschaft). 5. Charakteristik des alten Dieners*. (Nach der Schullectüre). 6. Zauberlehrling. (Nach Goethe frei erzählt). 7. Frucht des Gebetes*. (Eine Erzählung.) 8. Der Frühling. (Eine Schilderung). 9. Vortheile der Eisenbahnen. 10. Der Säemann* (Nach der Schullectüre). 11. Die Sage von der Gründung Roms*. (Nach der Schullectüre). 12. Ein Polesier Bauer (Nach dem Gelesenen). 13. Horatier und Curiatier* (Nach dem Gelesenen). 14. Die Folgen des peloponnesischen Krieges.

Klasa VI.

1. Des Menelaos Abenteuer mit Proteus*. 2. Gedrängte Inhaltsangabe des Gedichtes „der Taucher“, 3. Ein gut Gewissen ist ein sanftes Ruhekissen. 4. Welche Vortheile und Nachtheile bringt ein Fluss einer Landschaft. 5. Die Charakteristik des Ritters in der Romanze „der Kampf mit dem Drachen“*. 6. Die Charakteristik des Kaisers Tiberius. 7. Inhalt und Idee des Gedichtes „die Theilung der Erde“*. 8. Die Begierde von ihrer edlen und gemeinen Seite. 9. Es ist die Sentenz „studia res secundas ornant“ zu begründen. 10. Erlebnisse des alten Thurmhahnes. (Nach Mörike)*. 11. Die Bedeutung der Kreuzzüge (Nach dem Schulunterricht). 12. Durch welche Ränke wusste Reineke seinen Gegnern zu schaden*. 13. Wie ein Sandkörnchen wandelt und wandert. 14. Die letzten Tage Konradins von Hohenstaufen*.

Klasa VII.

1. Wie König Gunther Brunhilde gewann*. 2. Die Folgen der Erfindung der Buchdruckerkunst. 3. Gedankengang

des ersten Monologes in „Iphigenia auf Tauris*“ . 4. Gedankengang in Ciceros Rede „Pro Archia poeta“ . 5. Die Folgen des dreissigjährigen Krieges. 6. Der Übel grösstes ist die Schuld. 7. Hüons abenteuerliche Fahrt nach Bagdad* . 8. Es ist die Sentenz „Suae quisque fortunæ faber“ zu erklären und zu begründen. 9. Maximilian I. als Reorganisator des deutschen Reiches. 10. Sturm auf Priams Burg* .

Klasa VIII.

1. Gedankengang der auf das staatliche Leben sich beziehenden Betrachtungen im „Lied von der Glocke“ . 2. Goethes Vaterhaus* . (Nach „Dichtung und Wahrheit“) . 3. Worauf beruht die welthistorische Bedeutung des griechischen Volkes? 4. Welche Umstände haben den Übergang vom Mittelalter in die Neuzeit herbeigeführt? 5. Elisabeth und Maria Stuart* . 6. Ursachen des Verfalls der athenischen Staatsverfassung. 7. Es sind die Worte „den Menschen adelt, den tiefgesunkenen das letzte Schicksal“ auf Grund der Schillerschen Tragödie „Maria Stuart“ zu begründen* . 8. Charakteristik des Octavio Piccolomini* .

IV.

Egzamin dojrzałości.

Z języka polskiego na łaciński: a) Ustęp 100 z wypisów polskich na klasę II. str. 173: „Pierwsza bitwa Pyrusa z Rzymianami“ od słów: Mieszkańcy Tarentu — do: mnogimi zasypywany pociskami; b) ustęp 79 z wypisów polskich na II. klasę str. 131: „Aleksander W. i Focyon“ od słów „Aleksander W. stawszy się panem Azyi — do: uczynić rozkazał.

Z języka łacińskiego na polski: a) Cic. de officiis b. III. c. 1 §: 1—3. b) Taciti Agric. c. 37, 38.

Z języka greckiego: a) Plat Ion. c. IV. b) Demosth. *Περὶ τῶν ἐν Χερρόνησσῳ* §. 13—17 (inclus).

Z języka polskiego: a) Związek poezji polskiej z życiem politycznym narodu w XIX w.

Motto: Płomień rozgryzie malowane dzieje,
Skarby mieczowi rozkradną złodzieje,
Pieśń ujdzie cało...

b) Jakie zadanie cywilizacyjne w ciągu swego dziejowego istnienia spełniała Polska na wschodzie Europy?

Z języka ruskiego: Значінє і вплив Т. Шевченка і М. Ша-
шкевича на розвій руско-української літератури.

Z języka niemieckiego: a) Grundzüge des altrömischen Charakters und ihre Entartung in den letzten Zeiten der Republik. b) Die Bedeutung der Schlacht bei Grunwald für das Königreich Polen.

Z matematyki: a) 1). $5 \log(x-1) = \log(x+1) + \log(x-5) + 2 \log(x-1)$

2. Ile waży prosty klocek stożkowy z żelaza lanego (c. g. = 7.21) o wysokości bocznej = 24 cm., kąt zaś zawarty między tą wysokością a promieniem podstawy dolnej wynosi 30° ; wysokość ostrosłupa nieściętego wynosiła 60 cm.

3. Ile wyrazów szeregu geometrycznego $1+2+4+8+\dots$ tworzy sumę 1023.?

b) 1. $\frac{x+1}{\sqrt{a^3}} \cdot a = \sqrt{a^{27}}$

$\frac{x+1}{\sqrt{a^7}} \cdot a = a^2 \sqrt{a^3}$

2. Ktoś zapisał swój majątek z warunkiem, aby spadkobiercy wypłacali jego wiernemu słudze przy końcu każdego roku po 200 złr. przez 10 lat. Jaka kwota mogą spadkobiercy spłacić naraz to zobowiązanie, jeżeli się policzy procent składany 5%?

3. Obliczyć F i V czworobokianu, którego ściana jest wielobokiem wpisanym w koło, dane równaniem $x^2 + y^2 = 6x + 8y - 12.75$.

V.

Fundusz na wsparcie biednych uczniów.

Dochód :

Pozostało z r. szkolnego 1895/6	51 zł. 56 $\frac{1}{2}$ ct.
Złożono do puszek przy wpisach i po egzortach	68 „ 87 „
Procent od żelaznego kapitału	20 „ 45 „
Zasilek Wydz. tarnop. Kasy Oszczędności	100 „ — „
Zasilek kasy miasta Tarnopola	10 „ — „
Razem	250 zł. 88 $\frac{1}{2}$ ct.

Rozchód :

Na mundurki dla biednych uczniów	180 zł. 60 ct.
Na zapomogi drobniejszemi kwotami	68 „ 67 „
Razem	249 zł. 27 ct.

Zestawienie :

Dochód	250 zł. 88 $\frac{1}{2}$ ct.
Rozchód	249 „ 27 „
	1 zł. 61 $\frac{1}{2}$ ct.

Pozostało na r. szk. 1897/8 1 zł. 61 $\frac{1}{2}$ ct.

Żelazny kapitał złożony w tarnopolskiej Kasie Oszczędności wynosi 500 zł.

VI.

Ważniejsze rozporządzenia władz
szkolnych.

Rozp. z dn. 27. lipca 1896 l. 13294 zezwolił J. E. p. Minister w. i o. na wstawienie do budżetu państwa na rok 1897 na zakupno dalszych 50 ławek nowszej konstrukcyi 400 zł.

Rozp. z dn. 20. września 1896 l. 23187 zezwolił J. E. p. Minister w. i o. komisjom egzaminacyjnym przy egzaminach dojrzałości udzielać pozwolenia poprawienia egzaminu po feryach z jednego przedmiotu tym abiturientom, którzy klasę dobrowolnie powtarzali, lub w innych przedmiotach dobre przygotowanie okazali.

Rozp. z dn. 29. września 1896 l. 23142 zezwoliła Wysoka c. k. Rada szkolna krajowa na urządzenie uroczystego obchodu 300. rocznicy Unii Brzeskiej.

Rozp. z dn. 3. listopada 1896 l. 26365 zawiadomiła Wysoka c. k. Rada szk. kraj. Dyrekcyą, że Przewielebny Konsystorz gr. kat. zamianował ks. Seweryna Nawrockiego, proboszcza gr. kat. w Szlachcińcach, komisarzem konsystoryalnym do nadzoru religii gr. kat.

Rozp. z dnia 6. stycznia 1897 l. 25728/96 przyznał J. E. p. Minister w. i o. pewne ulgi przy egzaminie pisemnym dojrzałości tym abiturientom, którzy z powodu rzeczywistej przeszkody rozpoczętego w terminie letnim egzaminu dojrzałości w tym terminie dokończyć nie mogli, a w terminie jesiennym z powodu niedostatecznego postępu w jednym przedmiocie zostali na rok reprobowani.

Rozp. z dnia 2. stycznia 1897 l. 31152 poleciło Wysockie c. k. Ministerjum w. i o., by przy egzaminie wstępnym do pierwszej klasy zadawano uczniom z języka wykładowego oprócz dyktatu rozbiór gramatyczny jednego zdania pojedynczego z kilkoma określeniami jako wypracowanie pisemne.

Rozp. z dnia 30. grudnia 1896 l. 26362 zezwolił J. E. p. Minister w. i o. aby zamiast rozprawy naukowej w sprawozdaniu Dyrekcyi ogłoszono katalog biblioteki nauczycielskiej i aby kilka zakładów tworzyło związek biblioteczny, celem wymiany kosztowniejszych dzieł i czasopism.

VII.

Kronika zakładu.

Rok szkolny 1897 rozpoczął się dnia 3. września 1896 uroczystem nabożeństwem w kaplicy OO. Jezuitów i cerkwi gr. kat. parafialnej. Był on nadzwyczaj ciężkim dla zakładu z powodu obłożnych i długotrwałych chorób kilku pro-

fesorów, których lekcye musieli inni członkowie grona obejmować. Zaraz na początku roku szkolnego zaniemógł prof. Jan Hoszowski, a gdy po upływie półrocza okazało się, że choroba jest nieuleczalną, został w drugim półroczu przeniesiony w stały stan spoczynku; następnie chorował prof. Tomasz Dydański od 9. września do 28. paźdz.; dnia 7. października 1896 zapadł na zdrowiu prof. Zygmunt Schneider i nie powrócił już do końca roku szkolnego; 8. listopada zachorował prof. Józef Gebhardt, a niemoc trwała do końca pierwszego półrocza, wreszcie 29. maja uległ ciężkiemu zapaleniu płuc dyrektor i objął urzędowanie dopiero 28. czerwca. Oprócz tego chorowało krócej kilku innych członków grona nauczycielskiego.

Egzamina wstępne do pierwszej klasy odbyły się dnia 15 i 16 lipca i 1 i 2 września 1896. Do egzaminu przystąpiło 120 uczniów szkół publicznych i 32 prywatystów, razem 152; przyjęto do zakładu 98 uczniów szkół publicznych i 19 prywatystów, razem 117; reprobowane 22 uczniów szkół publicznych i 13 prywatystów, razem 35. Egzamin wstępny do kl. II—VIII. składało w ciągu roku 24 uczniów; złożyło egzamin 14, przyjęto do niższej klasy 4, reprobowano całkiem 6.

Na początku roku zapisało się do zakładu 601 uczniów publicznych; podzielono ich na 13 oddziałów, otwierając klasy równorzędne od I. do V., nie unikniono jednak przepełnienia klas, szczególnie Ia, Ib i VI., w których liczba uczniów znacznie przekraczała przepisane maximum, nie można było jednak otworzyć więcej oddziałów z powodu braku nauczycieli i stosownego pomieszczenia.

Dzień 4. października jako dzień imienin Najjaśniejszego Pana i dzień 19. listopada, jako dzień imienin Najjaśniejszej Pani obchodził zakład uroczystem nabożeństwem w kaplicy i cerkwi gr. kat.

Dnia 9. października 1896 obchodził zakład uroczystie trzechsetną rocznicę zawarcia Unii brzeskiej. Po stosownych naukach, wypowiedzianych przez księży katechetów, udała się młodzież obu obrządków katolickich do cerkwi nad stawem, gdzie wysłuchała Mszy św., odprawionych według obydwóch obrządków katolickich.

Dnia 2. grudnia 1896 uczciła młodzież pamięć Adama Mickiewicza wieczorkiem, składającym się z zagajenia przez naucz. p. Ant. Olberka, produkcji wokalne i muzykalne i przedstawienia Konrada Wallenroda. Taki sam wieczorek zagajony przez naucz. p. Włodz. Lewickiego, a składający się z odczytu wypowiedzianego przez ucznia kl. VIII. i produkcji wokalne i muzykalne odbył się dnia 24. marca ku uczczeniu Tarasa Szewczenki.

Dnia 7. grudnia udzielił bawiący w mieście ks. biskup Józef Weber św. Sakramentu Bierzmowania 150 uczniom.

Dnia 4. grudnia rozpoczął c. k. Inspektor p. Jan Lewicki hospitację zakładu, którą zakończył 14 grudnia 1896 konferencyą z gronem nauczycielskiem.

Pierwsze półrocze zakończono dnia 30. stycznia, drugie rozpoczęto 3. lutego 1897.

Dnia 4. maja i 23. czerwca 1897 odprawiono nabożeństwo żałobne w kaplicy i cerkwi za spokój duszy cesarzowej Maryi Anny i cesarza Ferdynanda, jako w rocznicę ich śmierci.

Pisemny egzamin dojrzałości odbył się w dniach 10. do 15. maja; ustny pod przewodnictwem c. k. Inspektora p. Jana Lewickiego dnia 30. czerwca do 7. lipca; świadectwa rozdano abiturjentom w sposób uroczysty 8 lipca 1897.

W roku szkolnym 1897 przystępowała młodzież chrześcijańska trzy razy do św. Sakramentów Pokuty i Ołtarza: dnia 21. października 1896, 12. kwietnia i 9. lipca 1897.

VIII.

Fizyczny rozwój młodzieży.

Stan zdrowia młodzieży był w tutejszym zakładzie w r. szkolnym 1896/7 dobry, pomimo że w mieście panowała epidemicznie ospa i szkarlatyna. Żaden uczeń nie zapadł na te choroby, częstsze natomiast były wypadki zaślabnięcia na influencę, która jednak miała przebieg łagodny. Wypadków śmierci nie było.

W bursie nauczycielskiej znalazło umieszczenie, utrzymanie i nadzór 48, w bursie ruskiej 39 uczniów gimnazjalnych, zatem w obydwóch 14·2% ogólnej liczby uczniów.

Z nauki gimnastyki korzystało w pierwszym półroczu 193, na końcu drugiego półrocza 172 uczniów. Towarzystwo łyżwiarskie, podobnie jak w latach poprzednich, ułatwiło młodzieży korzystanie z toru przez obniżenie ceny wstępu. Korzystało z tego kilkudziesięciu uczniów, większa część jednak urządzała sobie ślizgawkę na stawie, co mała ilość śniegu tej zimy znacznie ułatwiało.

Ponieważ w tym roku urządził i oddał do użytku młodzieży plac trzechmorgowy obok publicznego parku Świetny Magistrat, za co Mu tutaj Dyrekcya wyraża podziękowanie, przeto zabawy na wolnem powietrzu pod kie-

runkiem nauczycieli odbywały się od początku maja we wtorki, czwartki i soboty, o ile pogoda sprzyjała. Wspólną wycieczkę urządzono 24 czerwca do Berezowicy. Natomiast z powodu szczupłości dziedzińca szkolnego nie urządzano zabaw w czasie pauz, młodzież jednak korzystała swobodnie z przyrządów gimnastycznych, ustawionych na dziedzińcu i z przechadzki po placu przed dawnym konwiktem OO. Jezuitów.

IX.

Wzrost zbiorów naukowych

w r. szk. 1896/7.

1. a) *Biblioteka nauczycieli.*

Biblioteka nauczycieli powiększyła się w br. o 150 dzieł w 318 tomach i 214 programów szkół średnich; liczy zatem obecnie 2770 dzieł w 7152 tomach i 4233 programów.

b) *Biblioteka dla młodzieży.*

- a) Biblioteka polska powiększyła się o 40 dzieł w 59 tomach, liczy przeto 759 dzieł w 1195 tomach.
 b) Biblioteka ruska liczy 437 dzieł w 453 tomach, w r. b. zakupiono 17 dzieł.
 c) Biblioteka niemiecka liczy 563 dzieł w 669 tomach, w r. b. zakupiono 9 dzieł.

2. *Zbiór map i przyrządów naukowych do historii powszechnej i geografii* liczy obecnie 65 map historycznych, 82 map geograficznych, 9 reliefów, 3 globusów, 1 tellurynu, 25 obrazów hist. Langla, 46 obrazów geogr. Lehmana i 9 innych. W r. b. zakupiono 6 map i 10 obrazów.

3. *Gabinet fizyczny* posiada obecnie przyrządów do okazywania ogólnych własności ci 13, do mechaniki 46, do hydromechaniki 25, do aeromechaniki 21, do akustyki 24, do nauki o cieple 27, do optyki 50, do nauki elektryczności 78, do chemii 20. — Do nauki geometrii: modeli drewnianych 24, kątomierzy 2, cyrkli 12.

4. *Gabinet historii naturalnej* posiada minerałów i skał 663, zielnika fasc. 28, innych okazów botanicznych 33, okazów zwierząt 269, szkieletów i kości 22, preparatów mikroskopowych 48, modeli (zool. 20, bot. 121, min. 234), 375, atlasów 13, tablic 232, ram i gablotek 21, mikroskop 1.

Liczby po prawej stronie w górze umieszczone oznaczają uczniów prywatnych

	W k l a s i e												Razem	
	I.		II.		III.		IV.		V.		VII.	VIII.		
	a	b	a	b	a	b	a	b	a	b				
I Liczba uczniów.														
Z końcem roku 1896 było	43	44	42 ²	41 ¹	44 ¹	45 ¹	51 ²	—	25	27 ¹	52	34	32	480 ⁸
Z początkiem roku 1897 przyjęto	71 ¹	69 ¹	45 ¹	45	46 ¹	45 ¹	40 ¹	42 ¹	29	31	53 ¹	48	37	601 ⁸
W ciągu roku przybyło	2	3	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	10 ¹
Wogóle przyjęto do zakładu	73 ¹	72 ¹	46 ¹	45	47 ¹	45 ¹	41 ¹	42 ¹	29	32	54 ¹	48	37 ¹	611 ⁹
1. na podstawie egzaminu wstępnego	63 ¹	68 ¹	6	1	2	2	1	1	—	—	—	—	0 ¹	144 ³
2. z innych zakładów, a to:														
a) z promocyą do wyższej klasy	—	—	3 ¹	4	2	3	2	—	1	1	1	1	—	18 ¹
b) repetentów	—	—	1	—	1	1	—	—	1	—	—	—	2	6
3. z tutejszego zakładu, a to:														
a) z promocyą do wyższej klasy	—	—	33	37	38 ¹	35 ¹	38 ¹	41 ¹	27	28	49 ¹	44	31	401 ⁶
b) repetentów	10	4	3	3	4	4	—	—	—	3	4	3	4	42
W ciągu roku opuściło zakład	12	9	2	5	3	2	5	4	2	2	3	2	2	53
Liczba uczniów z końcem roku szkol.	61	63	44	40	44	43	36	38	27	30	51	46	35	558 ⁹
Z tych:														
uczęszczało publicznie	61	63	44	40	44	43	36	38	27	30	51	46	35	558
uczyło się prywatnie	1	1	1	—	1	1	1	1	—	—	1	—	1	9
2. Według miejsca urodzenia było:														
Z Galicji	60	62	44	38	42	43	35	37	27	30	51	45	34	548
Z Bukowiny	—	—	—	—	1	—	—	1	—	—	—	—	1	3
Z Morawy	—	—	—	—	1	—	—	—	—	—	—	—	—	1
Z Rumunii	—	—	—	—	1	—	—	—	—	—	—	—	—	1
Z Rosyi	1	1	—	1	—	—	1	—	—	—	—	—	—	5

3. Według języka ojczystego było

Mówiących po polsku	44	50	36	18	37	23	26	20	25	31	32	28	393
" " rusku	17	13	8	22	7	20	13	12	7	5	14	7	105

4. Według wyznania religijnego było:

Wyznania rzym. kat.	23	27	26	7	23	8	10	12	12	10	17	19	202
" gr. kat.	19	18	8	21	7	20	15	13	7	6	20	14	175
" mojżeszowego	19	18	10	12	14	15	11	13	8	14	14	13	181

5. Wiek uczniów publ.:

11 lat miało	18	14	3	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	35
12 " "	13	12	10	3	—	—	—	—	—	—	—	—	—	38
13 " "	12	17	14	9	13	6	7	7	5	4	—	—	—	85
14 " "	10	19	12	8	12	10	8	12	6	11	5	—	—	100
15 " "	8	1	2	8	8	16	8	8	5	6	11	8	—	81
16 " "	—	—	3	11	7	4	9	2	5	6	11	—	—	66
17 " "	—	—	—	—	2	5	3	6	8	3	15	11	10	63
18 " "	—	—	—	1	1	2	2	2	2	3	10	13	10	44
19 " "	—	—	—	—	—	—	1	1	1	1	7	7	6	26
20 " "	—	—	—	—	—	—	—	—	—	1	2	5	5	13
21 " "	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	2	2	2	5
22 " "	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	1	2	2	2

6. Według miejsca pobytu rodziców:

Miejscowych	32	23	16	18	20	9	19	15	9	12	23	20	15	231
Zamiejscowych	29	40	28	22	24	34	17	23	18	18	28	26	20	327

7. Klasyfikacja:

Stopień celujący otrzymało	2	4	11 ¹	7	3	4	4	6	2	4	5	4	5	61 ¹
" pierwszy	37 ¹	36 ¹	24	23	26 ¹	26 ¹	17	18 ¹	14	18	35 ¹	32	29 ¹	335 ¹
Do egzaminu poprawczego przeznaczono	11	11	6	3	7	7	10	4	9	4	9	4	1	86
Razem														482 ⁸

XII.

Klasyfikacya uczniów za 2 półrocze 1997.

(Oznaczeui wydatniejszym drukiem otrzymali stopień celujący).

KLASA I. a.

Bajrak Mikołaj	Gingold Jakób	<i>Łopuszański Mieczysław</i>
Bauer Jan	Hankiewicz Eugen.	Maciszewski Bolesław
Beigel Józef	Harband Elias	Marossanyj Kazim.
Bekiesiewicz Paweł	Hirschhorn Henryk	Mesuta Henryk
Beldowski Leopold	Hulewicz Bolesław	Owczar Jan
Cegielski Eugeniusz	Ircha Michał	Rapaport Jakób
Chmurowicz Zygmunt	Iwańkiewicz Dymitr	Rosenstock Emil
Chomrański Eugeniusz	Jaryczower Hirsch	Skomorowski Leonc.
<i>Ćwiakalski Seweryn</i>	Kapusta Mikołaj	Słowikowski Wiktor
Dawosyr Piotr	Kisielewski Jan	Snowicki Augustyn
Dąbczewski Zenobiusz	Kohn Kalman	Strutyński Tadeusz
Gajewski Tadeusz	Landau Marcin	Zubrzycki Włodzim.
Fischer Gustaw	Lewitter Menachem	

11 uczniów przeznaczono de egzaminu pzprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 6 otrzymało stopień drugi, 5 stopień trzeci.

KLASA I. b.

Atlas Zygmunt	Jampoler Saul	Paporisch Maks
Barabasz Jan	<i>Juźwiak Mikołaj</i>	Rogoszewski Jan
<i>Bielecki Antoni</i>	Karczewski Janusz	Schmer Chaim
Buczkowski Jan	Kaznowski Wilhelm	Seńkowski Dymitr
Chmaj Adam	Kicyła Józef	Spittal Eugeniusz
Czajkowski Edward	Krasnopera Włodz	Stesłowicz Mikołaj
Derewianka Józef	<i>Leiblinger Maurycy</i>	Stesłowicz Wiktor
<i>Dumka Grzegórz</i>	Markus Jakób	Szust Łukasz
Garwoliński Aleks.	Mężyński Kazimierz	Tartykower Leon
Gehlbard Jakób	Mochnacki Teodor	Thaler Maurycy
Gelber Abraham	Mołczanowski Kasper	Wacyk Eugeniusz
Goldapper Salomon	Nelken Benedykt	Weinsaft Salomon
Harasiewicz Michał	Ohli Maryan	Witoszyński Miron
	Panas Maryan	

11 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 5 otrzymało stopień drugi, 7 stopień trzeci.

KLASA II. a.

<i>Baley Stefan</i>	<i>Derkacz Antoni</i>	Hajdukiewicz Eug.
Brykowiec Stefan	Dubińer Jachiel.	Hawrylinka Seweryn
<i>Cieśla Stefan</i>	Eckhardt Stanisław	Kania Józef
Czarnecki Józef	Fränkel Nechemie	<i>Kobierski Roman</i>

Königsberg Aleks.	Nussbaum Mojżesz	Rasławski Kazimierz
Konkiewicz Henryk	<i>Olchówka Józef</i>	Rudnicki Stanisław
Kuzyk Szymon	Parnas Salomon	<i>Samiec Mikołaj</i>
Kwiatkowski Roman	<i>Paszkowski Józef</i>	Schneider Zygmunt
Landau Hermann	Petry Stanisław	Skarbowski Kazim
Laskowski Alfons	Piotrowski Jan	Skórki Stanisław
Lewicki Jan	Pużak Kazimierz	Strutyński Włodzim.
Miączyński Michał	<i>Puszczyński Edmund</i>	

6 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 2 otrzymało stopień drugi, 1 stopień trzeci.

KLASA II. b.

<i>Auerbach Majer</i>	Kitaj Mojżesz	<i>Ogrodnik Metody</i>
Belemer Jakób	Korduba Stefan	Presser Jakób
Buczak Aleksander	Kosowicz Jan	Rohoziński Walery
Derebianka Jan	<i>Kowal Bazyl</i>	Sabatiuk Teodozy
Dobrzański Piotr	Krajewski Michał	Schorr Ludwik
Feldhorn Ozyasz	Löwensohn Leon	<i>Sodomora Antoni</i>
Haluszczyński Mikołaj	Łotowicz Antoni	Stećko Szymon
Hładki Bazyl	Makohon Dymitr	<i>Stain Schlojm</i>
<i>Hrycaj Józef</i>	Michalczuk Dyonizy	Tymczak Paweł
<i>Hrycak Maryan</i>	Nussbrecher Józef	Wasyłków Grzegórz

3 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 6 otrzymało stopień drugi, 1 stopień trzeci.

KLASA III. a.

Barys Jan	<i>Jastrzębski Karol</i>	Rossowski Edmund
Brauner Zygmunt	Kofler Seinwel	Rudkowski Wład.
Buchmann Mendel	Kwiatkowski Piotr	Sauberberg Jakób
Czajkowski Stanisław	Lang Medard	Schalit Joachim
Derżyruka Włodzim.	Langner Izak	Sommerstein Alfred
Dworzański Aleks.	Lisowski Michał	Trzcieniecki Janusz
Dziubaty Piotr	Lubieniec Włodzim.	Turczyn Łukasz
Feldhorn Berl	<i>Maciszewski Feliks</i>	Werber Leopold
Geldbard Karol	Pichurski Rudolf	Zderkowski Włodz.
Hawrylinka Jan	<i>Podgórski Nikodem</i>	

7 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 6 otrzymało stopień drugi, 2 stopień trzeci.

KLASA III b.

Bäckermann Chaim	Fischer Mojżesz	Majewski Jan
Bieler Majer	Ginsberg Dawid	Niedźwiński Roman
Braunstein Izidor	Hartmann Leon	Praczyński Aleks.
Chabura Józef	<i>Hubczak Michał</i>	Roth Jakób
Dąbczewski Cypryan	<i>Jaworski Jan</i>	Rutka Gustaw
Derkacz Jarosław	Kekisz Jarosław	Schapira Izak
Eichenkatz Wilhelm	<i>Lewicki Bazyl</i>	Skulski Stanisław
Finik Jan	Libergall Lazar	Sobków Michał

<i>Stadnyk Mikołaj</i>	Szarawarków Michał	Witoszyński Julian
Stöckl Artur	Werber Friedel	Zimring Abraham

7 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 5 otrzymało stopień drugi, 1 stopień trzeci.

KLASA IV. a.

Baras Sender	<i>Kowalewski Stanisław</i>	Nussbaum Eisig
Bojcun Aleksander	<i>Kurbas Roman</i>	Prydatkiewicz Jan
Bojko Andrzej	Lewicki Feliks	Sass Abraham
Brykowicz Michał	Lina Chaim	Szymański Marceli
Citron Dawid	Müller Abraham	Semków Włodzim.
Friedmann Juda	<i>Myszka Michał</i>	Waligórski Wład.
Hałuszczynski Jan	Nawrocki Eustachy	<i>Werber Stanisław</i>

10 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 5 otrzymało stopień drugi.

KLASA IV. b

Biliński Bronisław	<i>Korngrün Filip</i>	Paszuk Onufry
Biliński Józef	<i>Krotki Bronisław</i>	Peller Ozyasz
<i>Butkowski Ksawery</i>	Limbach Rudolf	Rathhauser Izidor
Cichocki Bolesław	Łotowicz Włodzim.	Schönfeld Sender
Engel Berl	Messing Jakób	Sobol Maryan
<i>Hołowka Grzegorz</i>	<i>Młynarski Modest</i>	Spanier Józef
Iwańczuk Mikołaj	Niedźwiński Wład.	Weissnicht Elias
<i>Jersawitz Leon</i>	Pasieka Jan	Wówkowicz Jan

4 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 6 otrzymało stopień drugi, 4 stopień trzeci.

KLASA V. a.

Eichenkatz Filip	Kruszelnicki Włodz.	Rogoziński Mikołaj
Fränkel Jakób	Lam Longin	Stesłowicz Aleks.
Garapich Paweł	<i>Łopuszański Stan.</i>	Tereszczuk Jan
Gołębiowski Józef	Łukasiewicz Prokop	Werber Izaak
Horak Juliusz	Miączyński Paweł	<i>Witriol Abraham</i>
	Rappaport Sendor	

9 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 1 otrzymał stopień drugi, 1 stopień trzeci.

KLASA V. b.

Borzemski Gabryel	Kwiatkowski Stan.	Pordes Mojżesz
<i>Brykowicz Hilary</i>	Landau Wilhelm	<i>Praczyński Stefan</i>
Brykowicz Włodz.	Maciszewski Stan.	Rendelstein Joel
Erbsen Mojżesz	Migocki Dymitr	Rohoziński Stan.
Grossmann Marek	Moroz Piotr	Schorr Jakób
Hauslinger Abraham	Olexyncer Baruch	Silber Natan
<i>Kilarski Albin</i>	<i>Pomeranz Jakób</i>	Tychowski Włodz.

4 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 4 otrzymało stopień drugi.

KLASA VI.

<i>Balicki Franciszek</i>	Gładyszowski Antoni	Malicki Aleksander
Balltuch Jakób	Głodziński Paweł	<i>Maryasz Grzegórz</i>
Barski Eustachy	Grabowski Ignacy	Michałowski Stan.
Bezkorowajny Bazyl	Hałuszczynski Tytus	Milaszewski Stan.
Bilak Jan	Hawryszczak Andrzej	Pastuszeńko Emil
Brykowicz Włodz.	Herasimowicz Wit.	Radelli Ignacy
Bugno Alfred	Horitza Antoni	Ratzenstein Aleks.
Czayka Adam	Horowitz Maks	Reitmann Józef
Cześnikowski Izydor	Hrabar Stefan	Rubel Leisor
Dobrowolski Roman	Juzwa Alojry	Salztigel Nntan
Fedyszyn Stefan	<i>Kossowski Stanisław</i>	Tunes Wolf
<i>Feller Maciej</i>	Krett Eustachy	Waldmann Izrael
Fischer Wilhelm	Lang Maryan	<i>Żłobicki Władysław</i>
	Łesyk Bazyl	

9 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 1 otrzymał stopień drugi, 1 stopień trzeci.

KLASA VII.

Bajewski Zygmunt	Hryniewiecki Eug.	<i>Onuferko Grzegórz</i>
Bieler Izak	Jankowski Jan	Prymak Teodor
Blatt Maks	Kamiński Jan	Rutkowski Stan.
Bobowski Karol	Krwawicz Włodz.	Ryś Leon
<i>Chirowski Bazyl</i>	Laskowski Miecz.	Schapira Bernard
Garapich Kazimierz	Łucyk Leon	Sroński Roman
Gawański Leon	Martyniuk Józef	Soczyński Juliusz
Goedrich Ludwik	Menkes Izak	Soroka Jan
Gutkowski Leon	Mielnik Mikołaj	<i>Srokowski Bolesław</i>
Hawryluk Szymon	Mieses Elias	<i>Szwajkowski Zdzisław</i>
Hirschhorn Elias	Nagler Abraham	Waligórski Józef
Hirschhorn Wolf	Nussbaum Natan	Zawadzki Konstanty

4 uczniów przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach, 5 otrzymało stopień drugi, 1 stopień trzeci.

KLASA VIII.

Berger Berl	Hibner Samuel	Schalit Dawid
Borzemski Edward	Juffe Jakób	Schwerdfinger Abrah.
Budka Nicetas	Klinger Ozyasz	Sobelsohn Julian
Eckhardt Czesław	Krupa Józef	<i>Szczyrski Józef</i>
Felber Abraham	Lutfak Elio	Tennenbaum Sam.
Feuerstein Jakób	Melzer Izak	Tereszczuk Bazyl
Flam Abraham	Michałowski Emil	Topolnicki Jan
Franzos Wilhelm	Plahner Samuel	Widawski Kazimierz
Gross Daniel	Pohoryles Henryk	<i>Widrak Meliton</i>
<i>Grossmann Henryk</i>	Poniatyszyn Piotr	Wowkonowicz Aug.
Hałuszczynski Michał	Rejtarowski Wiktor	<i>Zbrożek Dominik.</i>
	Saphir Joachim	

1 ucznia przeznaczono do egzaminu poprawczego z jednego przedmiotu po feryach.

Wynik egzaminu dojrzałości.

Z odznaczeniem złożyli egzamin:

Flam Abraham	Hałuszczyński Michał
Grossmann Henryk	Szczyrski Józef
Widrak Meliton.	

Świadectwo dojrzałości otrzymali:

Berger Berl,	Rejtarowski Wiktor
Budka Nicetas	Saphir Joachim
Eckhardt Czesław	Schalit Dawid
Felber Abraham	Schwerdfinger Abraham
Gross Daniel	Sobelsohn Julian
Juffe Izrael	Tereszczuk Bazyli
Klinger Ozyasz	Widawski Kazimierz
Krupa Józef	Wowkonowicz August
Lutfak Elio,	Zbrożek Dominik
Michałowski Emil	Jucht Isser (ext.)
Pohoryleś Henryk	Witryol Abraham (ext.)
Poniatyszyn Piotr	

Reprobowano na rok trzech abiturientów, pięciu pozwolono poprawiać examina z jednego przedmiotu po feryach.

